

UE 342 : Reconnaissance des formes par corrélation d'images

ZHOU SHUANG

XU Kaiyuan

17 mars 2023

Table des matières

0	Cahier des charges	2
1	Introduction	2
2	Outils mathématiques	2
2.1	Nombre complexe	2
2.2	Transformation de Fourier	3
2.3	Fast Fourier Transformation	4
2.3.1	Préliminaire	4
2.3.2	Notation	4
2.3.3	Cooley–Tukey FFT algorithme	5
2.3.4	Bit reversal	6
2.3.5	FFT inverse	7
2.4	Théorème de la Correlation	7
2.5	Normalisation : normalisation et conversion à entier	7
2.6	Filtre de Gauss	7
3	Manipulation	8
3.0	plan global	8
3.1	configuration environnement	10
3.2	input : création l'image à tester et l'image de motif par Photoshop puis enregistrer dans la structure bwimaget en utilisant E3ALoadImage	12
3.3	conversion image2complexe	13
3.4	fft2 : FFT	13
3.5	Déplacement de motif	13
3.6	produit image	15
3.7	fft2 : FFT inverse	16
3.8	conversion complexe2image	16
3.9	output : E3ADumpImage	17
4	Visualisation	17
4.1	Visualisation le gradient : Image gradient	17
4.2	Visualisation la corrélation sans faire le gradient	18
4.3	Visualisation le sepctre de FFT en utilisant MATLAB	18
5	Comparaison des résultats	19
6	Conclusion	19
7	ReadME	20
8	Annexe	21

0 Cahier des charges

Le projet consiste à écrire un programme capable de reconnaître et localiser des formes prédéfinies dans une image bitmap. Les différentes tâches du programme seront :

- Importer les fichiers bitmap contenant les formes prédéfinies et l'image à analyser.
- Analyser les images par la méthode de corrélation. Pour simplifier les calculs et optimiser les performances les calculs se feront dans l'espace de Fourier, utilisant la transformée de Fourier rapide (FFT) à deux dimensions.

L'analyse des données obtenues dépendra de l'application (soit choisie parmi celles suggérées par l'enseignant soit une application originale que vous proposerez).

La présentation des résultats peut être réalisée soit par la sortie « console » (programme interactif) soit dans un fichier texte, en fonction du problème traité.

1 Introduction

Dans ce projet on code dans Visual Studio Code, en utilisant les outils mathématiques, surtout la Transformation de Fourier rapide et des propriétés de la Transformation de Fourier, on va jouer avec des structures complexes pour reconnaissance des formes par corrélation d'image. Pour prévoir, on doit avoir quelques pixels blanc pour l'image en sortie, où la forme de motif située, si l'on a bien fait la corrélation.

2 Outils mathématiques

2.1 Nombre complexe

Forme algébrique

$$\underline{z} = \Re(\underline{z}) + i\Im(\underline{z})$$

Dans l'ensemble des nombres complexes, on définit une multiplication sous la forme algébrique de la manière suivante :

Supposons

$$\begin{aligned}\underline{Z}_1 &= \Re(\underline{Z}_1) + i\Im(\underline{Z}_1) \\ \underline{Z}_2 &= \Re(\underline{Z}_2) + i\Im(\underline{Z}_2)\end{aligned}$$

Alors

$$\begin{aligned}\underline{Z}_1 \cdot \underline{Z}_2 &= (\Re(\underline{Z}_1) + i\Im(\underline{Z}_1)) \cdot (\Re(\underline{Z}_2) + i\Im(\underline{Z}_2)) \\ &= (\Re(\underline{Z}_1)\Re(\underline{Z}_2) - \Im(\underline{Z}_1)\Im(\underline{Z}_2)) + i(\Re(\underline{Z}_1)\Im(\underline{Z}_2) + \Re(\underline{Z}_2)\Im(\underline{Z}_1))\end{aligned}$$

Forme polaire

$$\underline{Z} = |\underline{Z}| e^{i\arg(\underline{Z})}$$

où la norme :

$$|\underline{Z}| = \sqrt{(\Re(\underline{Z}))^2 + (\Im(\underline{Z}))^2}$$

l'argument :

$$\arg(\underline{Z}) = \begin{cases} \arctan\left(\frac{\Im(\underline{Z})}{\Re(\underline{Z})}\right) & \text{si } \Re(\underline{Z}) > 0 \\ \arctan\left(\frac{\Im(\underline{Z})}{\Re(\underline{Z})}\right) + \pi & \text{si } \Re(\underline{Z}) < 0 \\ \text{sgn}(\Im(\underline{Z}))\frac{\pi}{2} & \text{si } \Re(\underline{Z}) = 0 \end{cases}$$

Racine n-ième de l'unité

Pour un entier naturel non nul N donné, on appelle racine n-ième de l'unité toute solution complexe de l'équation :

$$\underline{Z}^N = 1$$

d'inconnue $\underline{Z}$. Il existe exactement n racines n-ièmes de l'unité.

Pour un entier N donné, les racines n-ièmes de l'unité sont situées sur le cercle unité du plan complexe et sont les sommets d'un polygone régulier à N côtés. Donc l'angle entre les racines i-ièmes est (i+1)-ièmes vaut $\frac{2\pi}{N}$.

Les racines n-ièmes de l'unité peuvent donc s'écrire sous la forme :

$$\boxed{W_N^k = e^{i2\pi k/N} \quad (N \in \mathbb{N}^* \text{ et } k \in \{0, 1, \dots, n-1\})} \quad (2.1.1)$$

Dans la section suivante, on va simplifier l'écriture de la matrice DFT (**discrete Fourier transform**) en utilisant le cas $k = 1$ ici, on a

$$W_N^1 = e^{i2\pi 1/N} \quad (N \in \mathbb{N}^* \text{ et } k = 1)$$

soit

$$W_N = e^{i2\pi/N} \quad (N \in \mathbb{N}^*) \quad (2.1.2)$$

De plus, pour un entier naturel non nul pair N donné, on va noter deux propriétés de la racine n -ième de l'unité :

$$W_N^{k+N} = W_N^k \quad (\text{périodicité}) \quad (2.1.3)$$

$$W_N^{k+\frac{N}{2}} = -W_N^k \quad (\text{symétrie}) \quad (2.1.4)$$

Car

$$W_N^{k+N} = e^{i2\pi(k+N)/N} = e^{i2\pi(k)/N} \cdot e^{i2\pi(N)/N} \cdot 1 = e^{i2\pi(k)/N} = W_N^k$$

et

$$W_N^{k+N} = e^{i2\pi(k+\frac{N}{2})/N} = e^{i2\pi(k)/N} \cdot e^{i2\pi(\frac{N}{2})/N} = e^{i2\pi(k)/N} \cdot -1 = -W_N^k$$

2.2 Transformation de Fourier

Définition Soit $f \in L^1(\mathbb{R})$, sa transformée de Fourier s'écrit

$$F(\nu) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-i2\pi\nu x} dx \quad (2.2.1)$$

où ν est la fréquence en $s^{-1} = Hz$; on a la pulsation correspondante $\omega = 2\pi\nu$ en $rad.s^{-1}$.

Inversion : si $f \in L^1(\mathbb{R})$ et $F \in L^1(\mathbb{R})$, alors sa transformée de Fourier inverse s'écrit

$$f(x) = \int_{-\infty}^{+\infty} F(\nu) e^{+i2\pi\nu x} d\nu \quad (2.2.2)$$

Propriété

$$f(x-a) \xrightarrow{TF} e^{-i2\pi\nu a} F(\nu) \quad (\text{théorème de retard}) \quad (2.2.3)$$

Preuve on pose $y = x - a$ donc $dy = dx$

$$\begin{aligned} \int_{-\infty}^{+\infty} f(x-a) e^{-i2\pi\nu x} dx &= \int_{-\infty}^{+\infty} f(y) e^{-i2\pi\nu(y+a)} dy \\ &= e^{-i2\pi\nu a} \int_{-\infty}^{+\infty} f(y) e^{-i2\pi\nu(y)} dy \\ &= e^{-i2\pi\nu a} F(\nu) \end{aligned}$$

Propriété Soit $f \in L^1(\mathbb{R})$ de classe C^n telle que $f^{(k)} \in L^1(\mathbb{R})$ où $0 \leq k \leq n$, alors :

$$f^{(k)}(x) \xrightarrow{TF} (i2\pi\nu)^k F(\nu) \quad (\text{dérivation temporelle}) \quad (2.2.4)$$

Preuve Comme

$$F(\nu) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-i2\pi\nu x} dx$$

alors

$$\begin{aligned} TF[f^{(k)}(x)] &= \int_{-\infty}^{+\infty} f^{(k)}(x) e^{-i2\pi\nu x} dx \\ &= (-1)^k \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) (-i2\pi\nu)^k e^{-i2\pi\nu x} dx \\ &= (i2\pi\nu)^k F(\nu) \end{aligned}$$

Remarque $(-1)^k$ car

$$f \in L^1(\mathbb{R}) \Rightarrow \lim_{x \rightarrow \pm\infty} f(x) = 0$$

$$\int u'v = [uv] - \int uv' = 0 - \int uv' = (-1)^1 \int uv'$$

$$\begin{aligned} \int u''v &= [u'v] - \int u'v' = 0 - \int uv' = (-1)^1 \int u'v' \\ &= -\left([uv'] - \int uv''\right) = -\left(0 - \int uv''\right) = (-1)^2 \int uv'' \end{aligned}$$

2.3 Fast Fourier Transformation

2.3.1 Préliminaire

On part à la définition de **Transformation de Fourier** (TF) (2.2.1) :

$$F(\nu) = \int_{-\infty}^{+\infty} f(x) e^{-i2\pi\nu x} dx$$

Lorsque le signal à traiter n'est plus analogique mais numérique, on introduit l'expression de la **Transformée de Fourier à temps discret** (TFtd) du signal $\{f_k = f(x_k) = f(kT_e)\}_{k \in \mathbb{Z}}$:

$$\begin{aligned} F(\nu) &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} f(x_k) e^{-i2\pi\nu(x_k)} \\ &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} f(kT_e) e^{-i2\pi\nu(kT_e)} \\ &= \sum_{k=-\infty}^{+\infty} f_k e^{-i2\pi\nu kT_e} \end{aligned}$$

avec $k \in \mathbb{Z}$,

où $f_k = f(kT_e)$: le k -ème échantillon f_k est la valeur du signal $f(x)$ prélevée à l'instant $x_k = kT_e$. Et $F(\nu)$ est appelé TFtd de $f(kT_e)$ ou encore spectre de $f(kT_e)$. La variable ν est continue et représente la fréquence en Hz

Pour un signal de durée N , on définit la **Transformée de Fourier discrete** (TFD) par une approximation de l'intégration dans (2.2.1)

$$\begin{aligned} F(\nu_n) &\approx \sum_{k=0}^{N-1} f(x_k) e^{-i2\pi\nu_n x_k} T_e \\ &= \sum_{k=0}^{N-1} f(kT_e) e^{-i2\pi(\frac{n}{N}F_e)kT_e} T_e \\ &= T_e \sum_{k=0}^{N-1} f_k e^{-i2\pi\frac{n}{N}k} \end{aligned}$$

avec $k \in [0, N-1]$, $n \in [-\frac{N}{2}, \frac{N}{2} - 1]$

La TFD est la version discrétisée en fréquence de la TFtd : elle est calculée en toutes les fréquences $\nu_n = \frac{n}{N}F_e$ avec $n \in [0, N-1]$ ou bien $n \in I$ avec I n'importe quel ensemble de la forme $[a, a + N - 1]$: comme le TF est périodique de période F_e , peu importe l'intervalle du moment qu'il contient N échantillons.

Finalement, on obtient la formule de la Transformée de Fourier discrete :

$$F_n \equiv \sum_{k=0}^{N-1} f_k e^{-i2\pi\frac{n}{N}k} \quad (2.3.1)$$

La transformée de Fourier discrète transforme N nombres complexes (les f_k) en N nombres complexes (les F_n). Elle ne dépend d'aucun paramètre dimensionnel, tel que l'échelle de temps T_e . La relation entre la transformée de Fourier discrète d'un ensemble de nombres et leur transformée de Fourier continue lorsqu'ils sont considérés comme des échantillons d'une fonction continue échantillonnée à un intervalle T_e peut être réécrite comme :

$$F(\nu_n) \approx T_e F_n$$

2.3.2 Notation

Regardons (2.2.1), on note

$$W_N = e^{i2\pi/N} \quad (N \in \mathbb{N}^*)$$

On commence par la Transformée de Fourier discrete (2.3.1) :

$$\begin{aligned} F_n &\equiv \sum_{k=0}^{N-1} f_k e^{-i2\pi\frac{n}{N}k} \\ &= \sum_{k=0}^{N-1} f_k e^{-i2\pi\frac{1}{N}nk} \\ &= \sum_{k=0}^{N-1} f_k (W_N)^{-nk} \end{aligned}$$

Soit

$$F_n = \sum_{k=0}^{N-1} W_N^{-nk} f_k \quad (2.3.2)$$

On peut aussi écrire (2.3.2) sous forme matricielle :

$$\begin{bmatrix} F_0 \\ F_1 \\ \vdots \\ F_k \\ \vdots \\ F_{N-1} \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} W_N^{-(0) \times (0)} & W_N^{-(0) \times (1)} & \cdots & W_N^{-(0) \times (N-1)} \\ W_N^{-(1) \times (0)} & W_N^{-(1) \times (1)} & \cdots & W_N^{-(1) \times (N-1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ W_N^{-(k) \times (0)} & W_N^{-(k) \times (1)} & \cdots & W_N^{-(k) \times (N-1)} \\ \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ W_N^{-(N-1) \times (0)} & W_N^{-(N-1) \times (1)} & \cdots & W_N^{-(N-1) \times (N-1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} f_0 \\ f_1 \\ \vdots \\ f_k \\ \vdots \\ f_{N-1} \end{bmatrix} \quad (2.3.3)$$

Maintenant on cherche le k-ième de composant en regardant (2.3.1) :

$$F_k = \sum_{j=0}^{N-1} e^{-i2\pi \frac{j}{N} k} f_j \quad (2.3.4)$$

$$F_k = \sum_{j=0}^{\frac{N}{2}-1} e^{-i2\pi \frac{(2j)}{N} k} f_{2j} + \sum_{j=0}^{\frac{N}{2}-1} e^{-i2\pi \frac{(2j+1)}{N} k} f_{2j+1} \quad (2.3.5)$$

$$F_k = \sum_{j=0}^{\frac{N}{2}-1} e^{-i2\pi \frac{(j)}{N/2} k} f_{2j} + W_N^{-k} \sum_{j=0}^{\frac{N}{2}-1} e^{-i2\pi \frac{(j)}{N/2} k} f_{2j+1} \quad (2.3.6)$$

$$F_k = F_k^{even} + W_N^{-k} F_k^{odd} \quad (2.3.7)$$

2.3.3 Cooley–Tukey FFT algorithme

Dans la partie suivante, on suppose $N = 2^m, m \in \mathbb{Z}!$

Méthode Quand on fait cette méthode (Cooley–Tukey FFT algorithm) parlée en haut on doit avoir

$$\begin{cases} F_k = F_k^{even} + W_N^{-k} F_k^{odd} \\ F_{k+\frac{N}{2}} = F_k^{even} - W_N^{-(k+\frac{N}{2})} F_k^{odd} \end{cases}$$

en utilisant la propriété de la symétrie de la Racine n-ième de l'unité (2.1.4)

$$W_N^{k+\frac{N}{2}} = -W_N^k \quad (\text{symétrie})$$

on trouve

$$\begin{cases} F_k = F_k^{even} + W_N^{-k} F_k^{odd} \\ F_{k+\frac{N}{2}} = F_k^{even} - W_N^{-k} F_k^{odd} \end{cases} \quad (2.3.8)$$

C'est magique que une fois on sait F_k^{even}, F_k^{odd} (Attention ici element de vecteur taille $\frac{N}{2} \times 1$), on calcule W_N^{-k} (Attention ici element de vecteur taille $\frac{N}{2} \times \frac{N}{2}$, mais divisé par N en exponentielle), on obtient F_k et $F_{k+\frac{N}{2}}$ en même temps.

Chaque fois on réduit la taille de vecteur colonne F_k par 2, comme on suppose $N = 2^m, m \in \mathbb{Z}$, il existe une transformation en un point qui n'est qu'un des nombres d'entrée f_n :

$$F_k^{eoeoeoeo\cdots oee} = f_n \quad (2.3.9)$$

(Bien entendu, cette transformation en un point ne dépend pas de k , puisqu'elle est périodique en k avec une période de 1).

Complexité en temps Dans cette méthode le complexité en temps vaut $O(N \log_2 N)$, car pour une list de f_i dans $\{f_0, f_1, \dots, f_{N-1}\}$ où $N = 2^m, m \in \mathbb{Z}$ donné

On considère la méthode de Dichotomie, d'abord on fait un diviseur en deux, on utilise la méthode Dichotomie à savoir si l'élément f_i est dans cette list, donc on a fait une comparaison, on peut noter f_N comme :

$$f(N) = 1 + f\left(\frac{N}{2}\right)$$

on fait la 2-ième fois :

$$f(N) = 1 + f\left(\frac{N}{2}\right) \quad (2.3.10)$$

$$= 1 + \left(1 + f\left(\frac{N}{4}\right)\right) \quad (2.3.11)$$

$$= 2 + \frac{N}{2^2} \quad (2.3.12)$$

donc on sait que si on fait ça m-ième fois, on ne peut plus diviser en deux, on trouve 1 seul élément :

$$f(N) = m + f\left(\frac{N}{2^m}\right) \quad (2.3.13)$$

$$= m + f(1) = m + 1 \quad (2.3.14)$$

soit

$$\frac{N}{2^m} = 1$$

soit

$$N = 2^m$$

soit

$$m = \log_2 N$$

Comme on doit faire m-ième fois pour obtenir le résultat, donc ici pour la méthode Dichotomi on a le Complexité en temps vaut $O(N \log_2 N)$;

De plus on a N éléments en total, comme le Complexité en temps pour chaque élément vaut $O(\log_2 N)$, le Complexité pour Cooley–Tukey FFT algorithm vaut $O(N \times \log_2 N)$.

Mais comme si on le calcule en utilisant la Transformée de Fourier discrete (2.3.2) directement, le Complexité vaut $O(N \times N)$, car il y a N élément est chaque élément doit faire N fois la multiplication. Ici, on conclure que la méthode de Cooley–Tukey FFT algorithm fait un calcul plus rapide.

2.3.4 Bit reversal

On revient à les data $\{f_0, f_1, \dots, f_{N-1}\}$ où $N = 2^m, m \in \mathbb{Z}$, comment on doit envoyer la list soit le vecteur de f_k pour à la sortie on peut bien trouver F_k à l'order, pour ça on réfléchit inversement, on prend ici $N = 8$ par exemple :

$$\begin{array}{cccccccc} f_0 & f_1 & f_2 & f_3 & f_4 & f_5 & f_6 & f_7 \\ f_0^e & f_2^e & f_4^e & f_6^e & f_1^o & f_3^o & f_5^o & f_7^o \\ f_0^{ee} & f_4^{ee} & f_2^{eo} & f_6^{eo} & f_1^{oe} & f_5^{oe} & f_3^{oo} & f_7^{oo} \\ f_0^{eee} & f_4^{eeo} & f_2^{oeo} & f_6^{ooo} & f_1^{oeo} & f_5^{oeo} & f_3^{ooo} & f_7^{ooo} \end{array}$$

On pose even = 1 et odd = 0 :

$$f_0^{000} \mid f_4^{001} \mid f_2^{010} \mid f_6^{011} \mid f_1^{100} \mid f_5^{100} \mid f_3^{101} \mid f_7^{111}$$

Bit reversal ←

$$f_0^{000} \mid f_4^{100} \mid f_2^{010} \mid f_6^{110} \mid f_1^{001} \mid f_5^{101} \mid f_3^{011} \mid f_7^{011}$$

On bien vu que après avoir fait Bit reversal, on trouve l'indice en haut de f_k en base 2 vaut exactement l'indice en basse en base 10, par exemple pour f_6^{110} , $(110)_2 = (6)_{10}$, donc au début on doit placer en ordre $\{f_0, f_4, f_2, f_6, f_1, f_5, f_3, f_7\}$ et on a une application avec $\{f_0, f_1, f_2, f_3, f_4, f_5, f_6, f_7\}$.

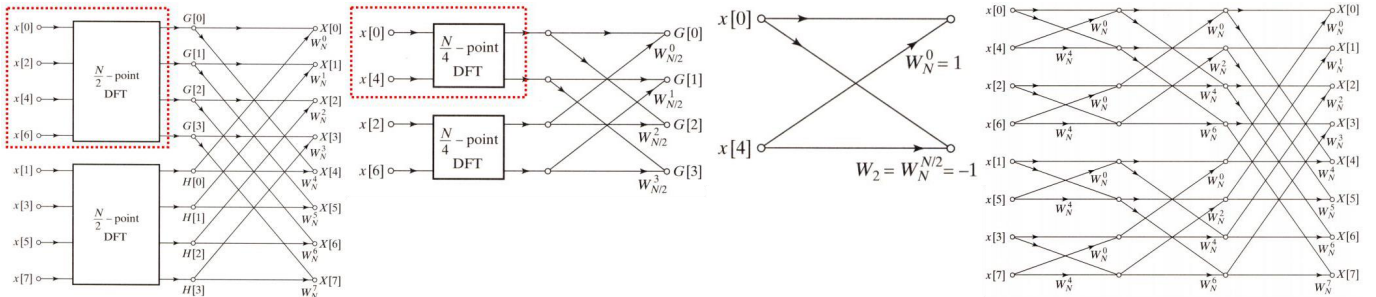


FIGURE 2.3.1 – Data flow diagramme pour $N = 8$ (https://en.wikipedia.org/wiki/Cooley%E2%80%93Tukey_FFT_algorithm#/media/File:DIT-FFT-butterfly.svg)

2.3.5 FFT inverse

Je laisse une petite section à parler de FFT inverse : quand on fait l'inverse de matrice de TFD ou nommé Matrice de Vandermonde-Fourier, il est suffit de changer une ligne de code à la fin, est les autres reste comme FFT. Soit on remplace $\omega = e^{\frac{i2\pi}{n}}$ dans le code de FFT par $\frac{1}{n}\omega^{-1}$ pour calculer FFT inverse.

Evaluation (FFT)

$$\text{FFT}([p_0, p_1, \dots, p_{n-1}]) \rightarrow [P(\omega^0), P(\omega^1), \dots, P(\omega^{n-1})]$$

$$\begin{bmatrix} P(\omega^0) \\ P(\omega^1) \\ P(\omega^2) \\ \vdots \\ P(\omega^{n-1}) \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & \omega & \omega^2 & \dots & \omega^{n-1} \\ 1 & \omega^2 & \omega^4 & \dots & \omega^{2(n-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \omega^{n-1} & \omega^{2(n-1)} & \dots & \omega^{(n-1)(n-1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} p_0 \\ p_1 \\ p_2 \\ \vdots \\ p_{n-1} \end{bmatrix}$$

FFT(<coeffs>) defined $\omega = e^{\frac{2\pi i}{n}}$

Interpolation (Inverse FFT)

$$\text{IFFT}([P(\omega^0), P(\omega^1), \dots, P(\omega^{n-1})]) \rightarrow [p_0, p_1, \dots, p_{n-1}]$$

$$\begin{bmatrix} p_0 \\ p_1 \\ p_2 \\ \vdots \\ p_{n-1} \end{bmatrix} = \frac{1}{n} \begin{bmatrix} 1 & 1 & 1 & \dots & 1 \\ 1 & \omega^{-1} & \omega^{-2} & \dots & \omega^{-(n-1)} \\ 1 & \omega^{-2} & \omega^{-4} & \dots & \omega^{-2(n-1)} \\ \vdots & \vdots & \vdots & \ddots & \vdots \\ 1 & \omega^{-(n-1)} & \omega^{-2(n-1)} & \dots & \omega^{-(n-1)(n-1)} \end{bmatrix} \begin{bmatrix} P(\omega^0) \\ P(\omega^1) \\ P(\omega^2) \\ \vdots \\ P(\omega^{n-1}) \end{bmatrix}$$

Every ω in DFT matrix is now $\frac{1}{n}\omega^{-1}$

FIGURE 2.3.2 – FFT inverse (https://www.youtube.com/watch?v=h7ap07q16V0&feature=emb_logo)

2.4 Théorème de la Correlation

La correlation entre deux fonctions, nomée $\text{Corr}(g, h)$, est donnée par

$$\text{Corr}(g, h) \equiv \int_{-\infty}^{+\infty} g(x+t) h(t) dt \quad (2.4.1)$$

La corrélation est une fonction de x (soit en temporelle), que l'on appelle le *lag*. Elle se situe donc dans le domaine temporel et s'avère être un membre de la paire de transformées :

$\text{Corr}(g, h) \xrightarrow{\text{TF}} G(\nu)H^*(\nu)$

(théorème de la correlation) (2.4.2)

2.5 Normalisation : normalisation et conversion à entier

Ici on a une suite de data assez grande $\{I_{min}, \dots, I_i, \dots, I_{max}\}$, on veut faire une normalisation linéaire pour que I_{min} lie à 0 et I_{max} lie à 255 à partir de I_i connue :

$$\frac{I_{max} - I_{min}}{255 - 0} = \frac{I_i - I_{min}}{\text{entier à chercher} - 0}$$

donc

$\text{entier à chercher} = \text{round} \left(\frac{I_i - I_{min}}{I_{max} - I_{min}} \times 255 \right)$

(2.5.1)

2.6 Filtre de Gauss

Le filtre de Gauss est, en électronique et en traitement du signal, un filtre dont la réponse impulsionnelle est une fonction gaussienne. Le filtre de Gauss minimise les temps de montée et de descente, tout en assurant l'absence de dépassement en réponse à un échelon. Cette propriété est étroitement liée au fait que le filtre de Gauss présente un retard de groupe minimal. (https://en.wikipedia.org/wiki/Gaussian_filter)

Dans 1D, on a :

$$g(x) = \frac{1}{\sqrt{2 \cdot \pi \cdot \sigma}} \cdot e^{-\frac{x^2}{2\sigma^2}}$$

Comme dans notre cas pratique, on va traiter les images, donc c'est le cas en 2D :

$g(x, y) = \frac{1}{2 \cdot \pi \cdot \sigma^2} \cdot e^{-\frac{x^2 + y^2}{2\sigma^2}}$

(2.6.1)

3 Manipulation

3.0 plan global

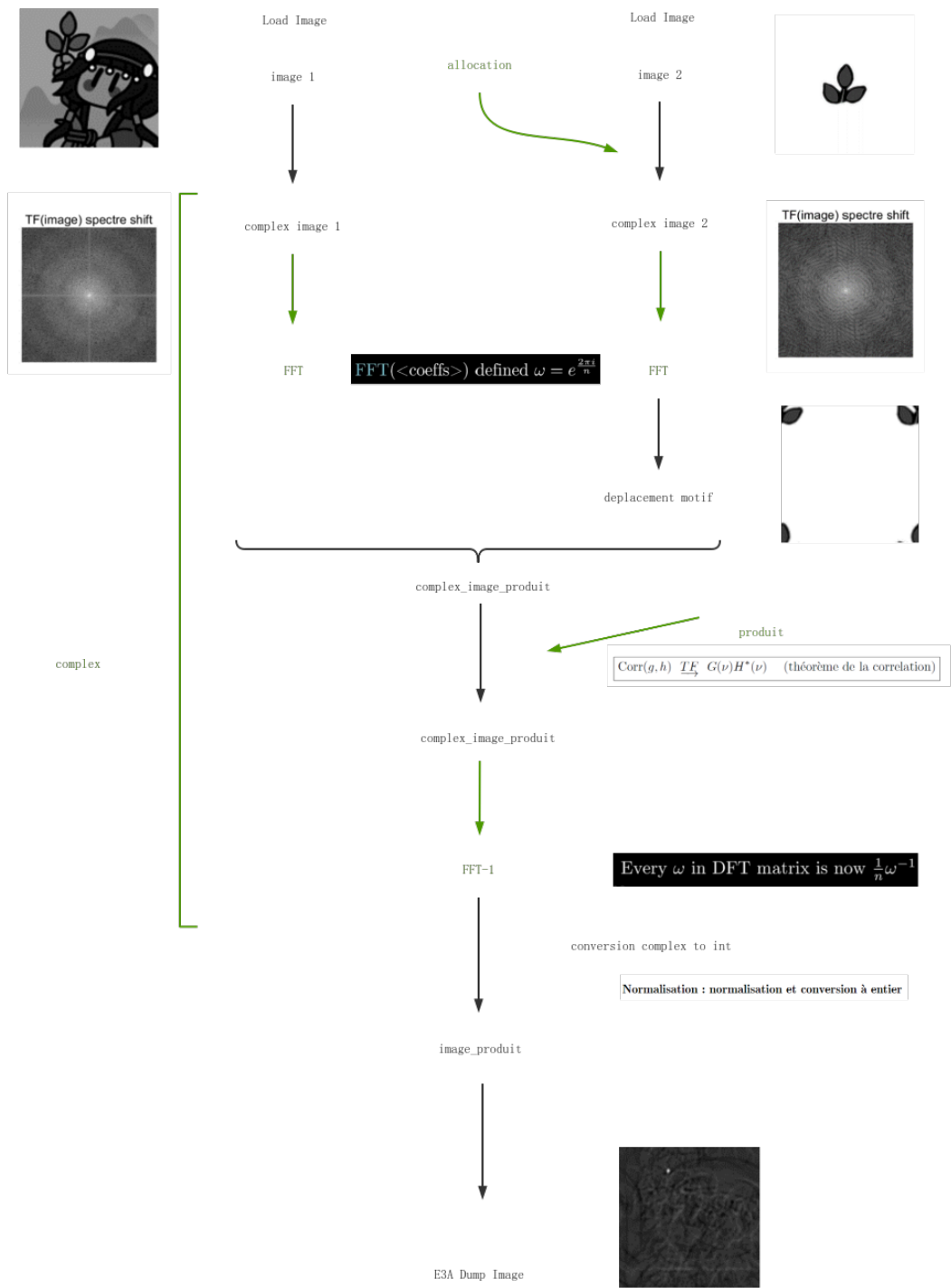


FIGURE 3.0.1 – Plan global


```

1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include "projet.h"
4 #define case 55
5
6 int main(){
7 //-----image1 : image a tester -----//
8 bwimage_t image1;
9 error_e retval=E3A_OK;
10 retval=E3ALoadImage("../image/main_tester_input.png", &image1);
11
12 Imagecomplexe complex_image1 = conversion_image2complexe(image1);
13
14 fft2(complex_image1, 1); // fft
15
16 //-----image2 : motif centre-----//
17 bwimage_t image2;
18
19 retval=E3ALoadImage("../image/main_motif_input.png", &image2);
20
21 Imagecomplexe complex_image2 = conversion_image2complexe(image2);
22
23 fft2(complex_image2, 1); // fft
24
25 //-----motif_deplace : motif deplace au 4 coins -----//
26 Imagecomplexe motif_deplace = deplacer_motif(complex_image2);
27
28 //-----image produit image : entre image1 et motif_deplace -----//
29 Imagecomplexe complex_image_produit_image=produit_image_version2(complex_image1, motif_deplace)
    ; // produit_image_version2 : meme principe que test_corr2.c ou il n'y a pas de terme de
    derivee croise
30
31 //-----fft inverse-----//
32 fft2(complex_image_produit_image, -1);
33
34 //-----conversion complexe2image-----//
35 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image_produit_image);
36
37
38 //-----DumpImage-----//
39 E3ADumpImage("../image/main_tester_output.png", &int_image);
40
41
42 release_tab_c(complex_image_produit_image.crawdata); //release_tab_c : c'est le tab complexe
    utilise dans la structure nomee complex_image_produit_image
43
44 return 0;
45
46 }

```

Avec image 1 et image 2 utilisées dans ce code main.c :

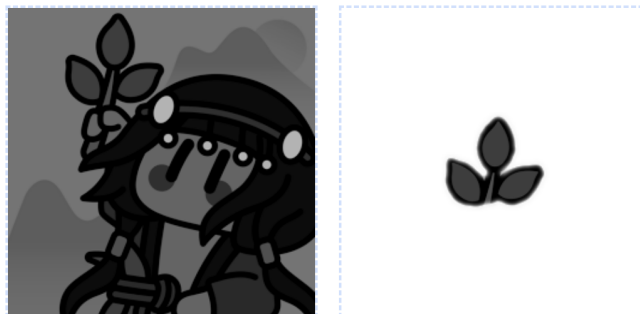


FIGURE 3.0.2 – image 1 et image 2 utilisées dans ce code main.c

image 1 est l'image à tester ou dit image de référence; image 2 est le motif.

3.1 configuration environnement

Comme c'est notre première d'utiliser le Visual Studio Code à faire le traitement d'image, j'ai taillé ici comment on fait la configuration à partir de zéro :

Step 1 : Créer un nouveau dossier



FIGURE 3.1.1 – Step 1 : Créer un nouveau dossier

Step 2 : Ouvrir dans Visual Studio Code

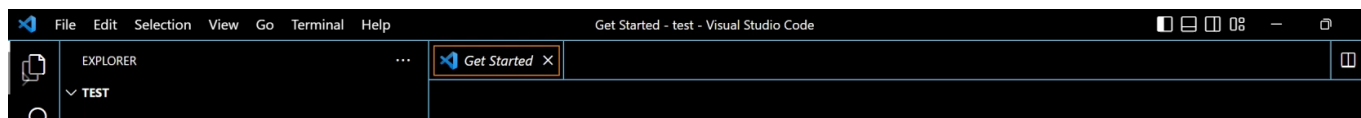


FIGURE 3.1.2 – Step 2 : Ouvrir dans Visual Studio Code

Step 3 : Cliquer sur View plus cliquer sur Command Palette

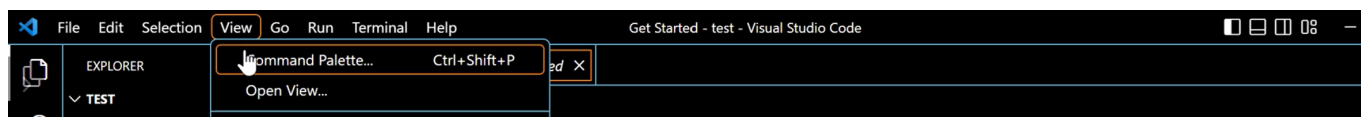


FIGURE 3.1.3 – Step 3 : Cliquer sur View plus cliquer sur Command Palette

Step 4 : Cliquer sur Cmake Configure

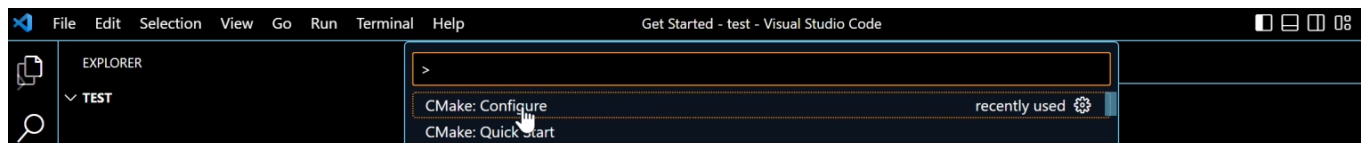


FIGURE 3.1.4 – Step 4 : Cliquer sur Cmake Configure

Step 5 : Cliquer sur Visual Studio Community 2022 Realease - adm64

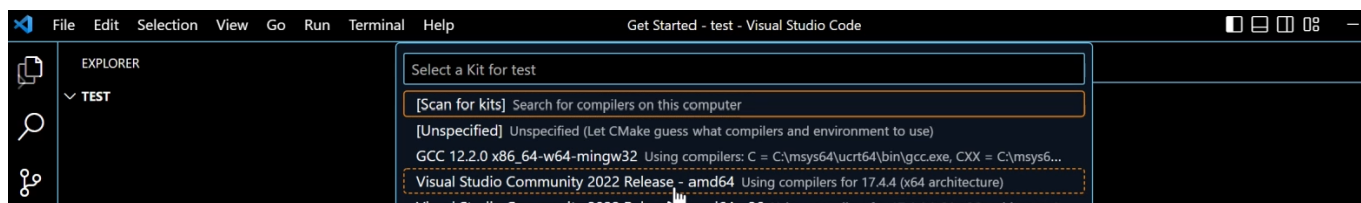


FIGURE 3.1.5 – Step 5 : Cliquer sur Visual Studio Community 2022 Realease - adm64

Step 6 : Cliquer sur OK puis cliquer sur OK aussi

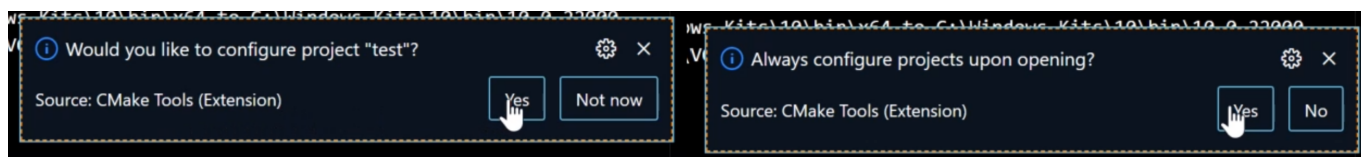


FIGURE 3.1.6 – Step 6 : Cliquer sur OK puis cliquer sur OK aussi

Step 7 : Dans le dossier test, créer le fichier CmakeLists.txt

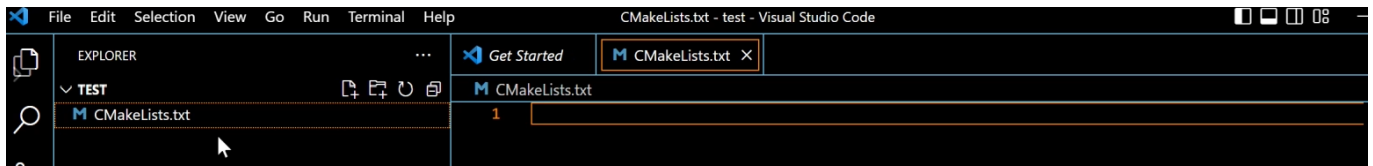


FIGURE 3.1.7 – Step 7 : Dans le dossier test, créer le fichier CmakeLists.txt

Step 8 : Taper le text suivant :

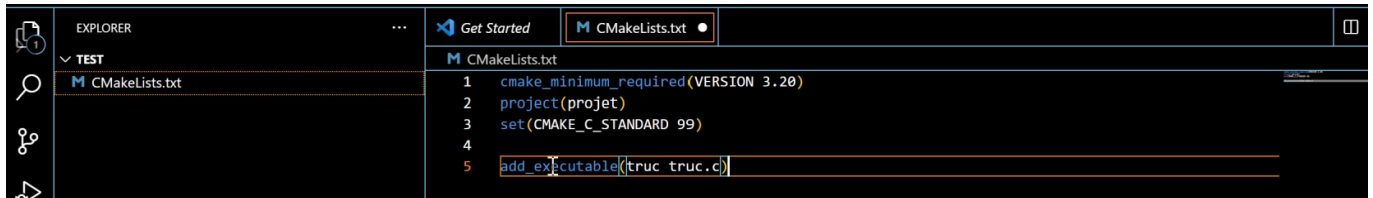


FIGURE 3.1.8 – Step 8 : Taper le text suivant

Step 9 : build

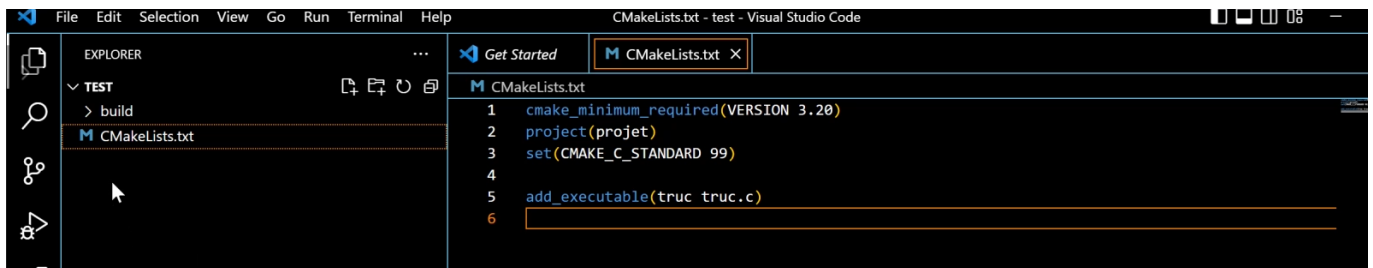


FIGURE 3.1.9 – Step 9 : build

Step 10 : Créer le fichier.c ici truc.c :

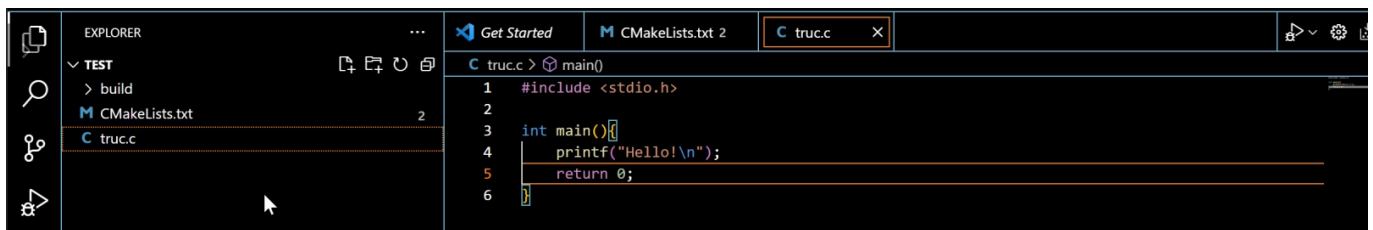


FIGURE 3.1.10 – Step 10 : Créer le fichier.c ici truc.c

Step 11 : Cliquer sue Cmake à gauche, puis cloquer sur ... en haut, choisir Clean Reconfigure All Projects :

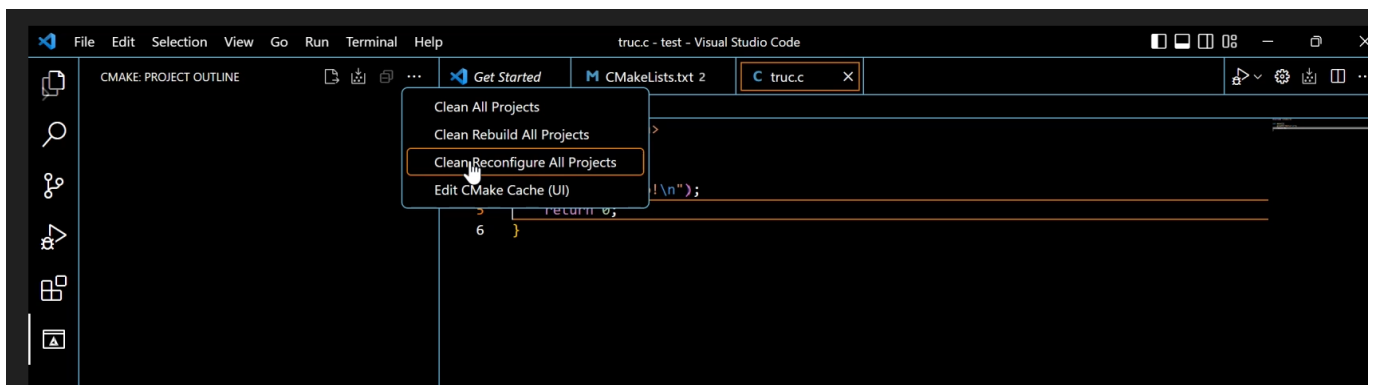


FIGURE 3.1.11 – Step 11 : Cliquer sur Cmake à gauche, puis cloquer sur ... en haut, choisir Clean Reconfigure All Projects

Step 12 : Cliquer sur All Build en basse

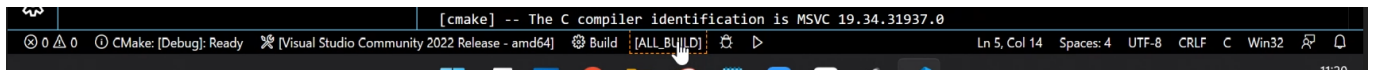


FIGURE 3.1.12 – Step 12 : Cliquer sur All Build en basse

Step 13 : Cliquer sur truc EXECUTABLE

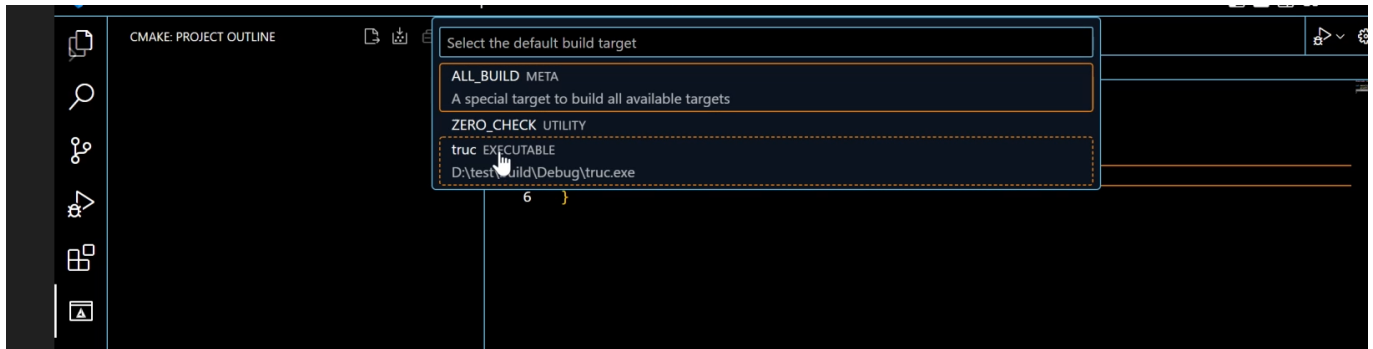


FIGURE 3.1.13 – Step 13 : Cliquer sur truc EXECUTABLE

Step 14 : Cliquer sur Build en basse

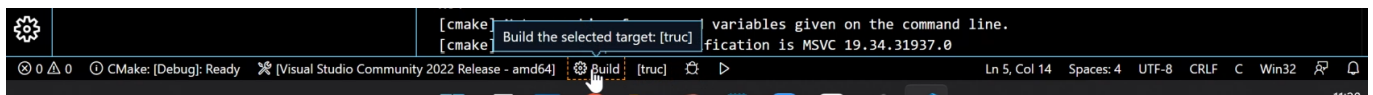


FIGURE 3.1.14 – Step 14 : Cliquer sur Build en basse

Step 15 : Cliquer sur le petit triangle

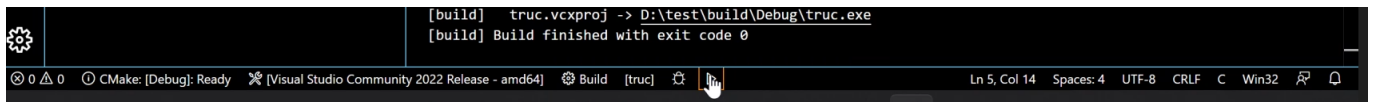


FIGURE 3.1.15 – Step 15 : Cliquer sur le petit triangle

Step 16 : Obtenir le résultat dans TERMINAL

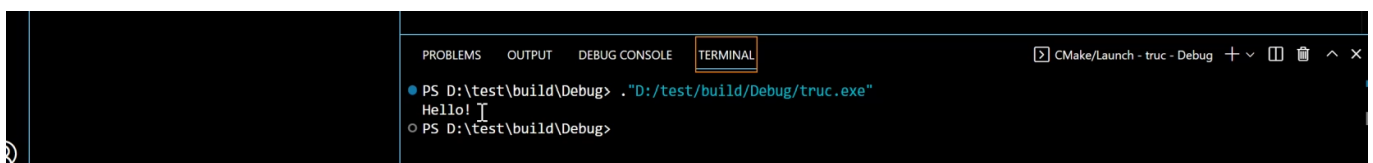


FIGURE 3.1.16 – Step 16 : Obtenir le résultat dans TERMINAL

3.2 input : création l'image à tester et l'image de motif par Photoshop puis enregistrer dans la structure bwimaget en utilisant E3ALoadImage

Listing 2 – input image en utilisant la fonction E3ALoadImage()

```
1 //-----image1 : image a tester -----//
2 bwimage_t image1;
3 error_e retval=E3A_OK;
4 retval=E3ALoadImage("../image/main_tester_input.png", &image1);
```

3.3 conversion image2complexe

Ici on doit convertir des nombre entier de 0 à 255 vers nombre complexe pour faire le FFT à l'étape après, idée est de utiliser la stucture *complex* et *Imagecomplexe*, on ajoute 0 pour la partie imaginaire.

Listing 3 – conversion complexe2image

```
1 Imagecomplexe complex_image1 = conversion_image2complexe(image1);
```

Listing 4 – fonction conversion_image2complexe

```
1 /*4.function conversion_image2complexe */
2 Imagecomplexe conversion_image2complexe(bwimage_t image)
3 {
4
5 Imagecomplexe imc;
6
7 imc.width=image.width;
8 imc.height=image.height;
9 imc.crawdata=initialize_tab_c(image.width*image.height);
10
11 int j;
12 for(j=0;j<image.width*image.height;j++){
13     imc.crawdata[j];
14     image.rawdata[j];
15     imc.crawdata[j].real=image.rawdata[j];
16     imc.crawdata[j].imag=0;
17 }
18
19 return imc;
20 }
```

3.4 fft2 : FFT

On fait la FFT en 2 dimension pour passer en fréquencille :

Listing 5 – calculer FFT pour passer image1 en fréquencille

```
1 fft2(complex_image1, 1); // fft
```

On a créé une fonction *fft2()*, dedans on va introduire le code *fourn()* donnée. Aussi on doit ajouter quelques lignes de code (ligne 2 à 5) pour s'adapter notre cas :

Listing 6 – fonction fft2()

```
1 void fft2(Imagecomplexe imc, int isign){
2     int ndim = 2;
3     unsigned long nn[2];
4     nn[1] = imc.width;
5     nn[0] = imc.height; // P523
6     fourn((float*)imc.crawdata, nn, ndim, isign);
7 }
```

Aussi on doit modifier la fonction *fourn()* donnée. Pour data commence à data[0], on ajoute une ligne de code *data--; nn--;* (ligne 6) :

Listing 7 – fonction fourn() un peu de modification

```
1 void fourn(float data[], unsigned long nn[], int ndim, int isign)
2 //attention: data commence a data[0]!!!!
3 {
4
5     //pour que tableaux commencent a 0
6     data--; nn--;
```

3.5 Déplacement de motif

Pour l'image 2, soit l'image de motif, on fait la même choose, comme précédante :

Listing 8 – on fait la même choose pour image2

```
1 //-----image2 : motif centre-----//
2 bwimage_t image2;
3
```

```

4  retval=E3ALoadImage("../image/main_motif_input.png", &image2);
5
6  Imagecomplexe complex_image2 = conversion_image2complexe(image2);
7
8  fft2(complex_image2, 1); // fft

```

Mais comme notre image2 soit le motif est placé au centre en temporelle, et on voudrait faire la corrélation dans l'étape suivante, il faut le motif soit être périodique en temporelle, donc il faut déplacer le motif centré aux 4 coins. Comme on a en fréquences, un déplacement soit le retard en temporelle s'agit de faire une multiplication de $e^{-i2\pi\nu a}$ (2.2.3) en fréquences, on a le code suivant :

Listing 9 – on déplace le motif centré aux 4 coins

```

1  //-----motif_deplace : motif deplace au 4 coins -----//
2  Imagecomplexe motif_deplace = deplacer_motif(complex_image2);

```

Listing 10 – fonction deplacer_motif()

```

1  /*11.fonction deplacer_motif */
2  Imagecomplexe deplacer_motif(Imagecomplexe motif){
3
4      Imagecomplexe motif_after_deplace;
5      motif_after_deplace.width=motif.width;
6      motif_after_deplace.height=motif.height;
7      motif_after_deplace.crawdata=initialize_tab_c(motif.width*motif.height);
8
9      int j; int omega1; int omega2;
10
11     for(j=0; j<motif_after_deplace.width*motif_after_deplace.height; j++)
12     {
13         int x = j/motif_after_deplace.height; int y = j%motif_after_deplace.width;
14         //int y = j/imc.height; int x = j%imc.width;
15         if((0<=x && x< motif_after_deplace.height/2) && (0<=y && y< motif_after_deplace.width/2)) {
16             omega1=x; omega2=y;
17         }
18         else if(( motif_after_deplace.height/2 <= x && x < motif_after_deplace.height ) &&
19             (0<=y && y< motif_after_deplace.width/2)){
20             omega1=x-(signed)motif_after_deplace.height; omega2=y;
21         }
22         else if((0<=x && x< motif_after_deplace.height/2) && (motif_after_deplace.width/2<= y
23             && y< motif_after_deplace.width )){
24             omega1=x; omega2=y-motif_after_deplace.width;
25         }
26         else{
27             omega1=x-motif_after_deplace.height; omega2=y-motif_after_deplace.width;
28         }
29
30         float OMEGA1=(float)(omega1)/motif_after_deplace.height;
31         float OMEGA2=(float)(omega2)/motif_after_deplace.width;
32         //float sigma=0.16;
33         //float facteur = exp(-(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)/(2*sigma*sigma));
34
35         float Re = motif.crawdata[j].real; float Im = motif.crawdata[j].imag;
36         float deltax=(float)(motif_after_deplace.height)/2;
37         float deltax=(float)(motif_after_deplace.width)/2;
38         float angle=2*acos(-1.0)*(OMEGA1*deltax+OMEGA2*deltay);
39
40         (*(motif_after_deplace.crawdata+j)).real=1*(Re*cos(angle)-Im*sin(angle));
41         (*(motif_after_deplace.crawdata+j)).imag=1*(Re*sin(angle)+Im*cos(angle));
42     }
43     return motif_after_deplace;
44 }

```

Remarque 1 : $\text{acos}(-1.0) = \pi \text{ rad}$

Remarque 2 : En 1 dimension, la facteur est de $e^{-i2\pi\nu a}$, mais en 2 dimension, si on déplace $f(x+\Delta x, y+\Delta y)$ en fréquences pour la fonction $F(\nu_x, \nu_y)$, on doit le multiplier une facteur comme $e^{-i2\pi(\nu_x\Delta x+\nu_y\Delta y)} = e^{-i2\pi(\Omega_1\Delta x+\Omega_2\Delta y)} = e^{-i\alpha} = \cos(\alpha) + i\sin(\alpha)$. Ici Ω_1 est OMEGA1 dans notre code; Ω_2 est OMEGA2 dans notre code; $\alpha = 2\pi(\Omega_1\Delta x + \Omega_2\Delta y)$

Remarque 3 : Finalement, on utilise ce que l'on parle d'avant :

$$\begin{aligned}\underline{Z_1} \cdot \underline{Z_2} &= (\Re(\underline{Z_1}) + i\Im(\underline{Z_1})) \cdot (\Re(\underline{Z_2}) + i\Im(\underline{Z_2})) \\ &= (\Re(\underline{Z_1})\Re(\underline{Z_2}) - \Im(\underline{Z_1})\Im(\underline{Z_2})) + i(\Re(\underline{Z_1})\Im(\underline{Z_2}) + \Re(\underline{Z_2})\Im(\underline{Z_1}))\end{aligned}$$

pour enregistrer ou dire chercher la partie réelle est la partie imaginaire.

3.6 produit image

Maintenant, on fait le produit image :

Listing 11 – on calcule le produit entre deux image soit la corrélation

```
1 //-----image produit image : entre image1 et motif_deplace -----//
2 Imagecomplexe complex_image_produit_image=produit_image_version2(complex_image1, motif_deplace)
   ; // produit_image_version2 : meme principe que test_corr2.c ou il n'y a pas de terme de
   derivee croise
```

Il s'agit un produit en fréquence (2.4.2), soit

Listing 12 – fonction produit_image_version2()

```
1 /*7.2.function produit_image_version2 */
2 Imagecomplexe produit_image_version2(Imagecomplexe complex_image1, Imagecomplexe
   complex_image2)
3 {
4
5     Imagecomplexe complex_image_produit_image;
6
7     complex_image_produit_image.width=complex_image1.width;
8     complex_image_produit_image.height=complex_image1.height;
9     complex_image_produit_image.crawdata=initialize_tab_c(complex_image1.width*complex_image1.
   height);
10
11     int j; int omega1; int omega2;
12
13     for(j=0; j<complex_image_produit_image.width*complex_image_produit_image.height; j++)
14     {
15         int x = j/complex_image_produit_image.height; int y = j%complex_image_produit_image.
   width;
16         //int y = j/imc.height; int x = j%imc.width;
17         if((0<=x && x< complex_image_produit_image.height/2) && (0<=y && y<
   complex_image_produit_image.width/2)) {
18             omega1=x; omega2=y;
19         }
20         else if(( complex_image_produit_image.height/2 <= x && x < complex_image_produit_image.
   height ) && (0<=y && y< complex_image_produit_image.width/2)){
21             omega1=x-(signed)complex_image_produit_image.height; omega2=y;
22         }
23         else if((0<=x && x< complex_image_produit_image.height/2) && (
   complex_image_produit_image.width/2<= y && y< complex_image_produit_image.width )){
24             omega1=x; omega2=y-complex_image_produit_image.width;
25         }
26         else{
27             omega1=x-complex_image_produit_image.height; omega2=y-
   complex_image_produit_image.width;
28         }
29
30         float OMEGA1=(float)(omega1)/complex_image_produit_image.height;
31         float OMEGA2=(float)(omega2)/complex_image_produit_image.width;
32         float sigma=0.16;
33         float facteur = exp(-(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)/(2*sigma*sigma));
34
35         float Re1 = complex_image1.crawdata[j].real; float Im1 = complex_image1.crawdata[j].imag;
36         float Re2 = complex_image2.crawdata[j].real; float Im2 = complex_image2.crawdata[j].imag;
37         (*(complex_image_produit_image.crawdata+j)).real=facteur*(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)*(Re1
   *Re2+Im1*Im2);
38         (*(complex_image_produit_image.crawdata+j)).imag=facteur*(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)*(-
   Re1*Im2+Re2*Im1);
39     }
40 }
41 return complex_image_produit_image;
42 }
```


Remarque 1 : On toujours utilise

$$\begin{aligned}\underline{Z_1} \cdot \underline{Z_2} &= (\Re(\underline{Z_1}) + i\Im(\underline{Z_1})) \cdot (\Re(\underline{Z_2}) + i\Im(\underline{Z_2})) \\ &= (\Re(\underline{Z_1})\Re(\underline{Z_2}) - \Im(\underline{Z_1})\Im(\underline{Z_2})) + i(\Re(\underline{Z_1})\Im(\underline{Z_2}) + \Re(\underline{Z_2})\Im(\underline{Z_1}))\end{aligned}$$

à enregistrer ou dire chercher la partie réelle est la partie imaginaire.

Remarque 2 : Ici on applique un filtre gaussien (2.6.1) pour avoir le mieux produit image en sortie possible; on doit choisir un sigma de manière à atténuer l'amplitude de la FT en hautes fréquences et lisser un peu les dérivées (pour que ça marche mieux sur des images avec du bruit), dans notre cas ici, on a choisi sigma=0.16.

Remarque 3 : Ici on a aussi fait une opération de gradient pour avoir le contour d'image, on note que ici le gradient est propre, il n'y a pas de terme croisé.

Comme ce que on a déjà parlé dans (2.2.4), la dérivée en temporelle s'agit d'un facteur de multiplication $(i2\pi\nu)^1 = (i\omega)$ en fréquence; Et si on passe $\text{Corr}(f, g)$ de temporelle à fréquence, on a $F \cdot G^*$ en fréquence (2.4.2); donc on passe $\text{Corr}(\vec{\nabla}f, \vec{\nabla}g)$ de temporelle à fréquence, soit $\frac{\partial f}{\partial x} \odot \frac{\partial g}{\partial x}$ et $\frac{\partial f}{\partial y} \odot \frac{\partial g}{\partial y}$, en fréquence on a $(i\omega_1 F) \cdot (i\omega_1 G)^* = \omega_1^2 FG^*$ et $(i\omega_2 F) \cdot (i\omega_2 G)^* = \omega_2^2 FG^*$ soit $(\omega_1^2 + \omega_2^2)FG^*$ en total.

3.7 fft2 : FFT inverse

Une fois que on fait le produit image en fréquence, on fait le FFT inverse pour passer en temporelle, on remarque ici que les data sont toujours en complexe, donc pour avoir une image en sortie, il faut le passer en entier de 0 à 255, c'est la section suivante où on va parler :

Listing 13 – on calcule le fft inverse

```
1 //-----fft inverse-----//
2 fft2(complex_image_produit_image, -1);
```

Ici dans la fonction `fft2()`, on utilise toujours la même fonction `fourn()` donnée, juste remplace 1 par -1.

3.8 conversion complexe2image

Pour avoir une image en sortie, il faut le passer en entier de 0 à 255, on a déjà parlé dans la partie théorique (2.5.1).

Listing 14 – on passe de nombre complexe à entier de 0 à 255 pour faire sortir l'image de corrélation

```
1 //-----conversion complexe2image-----//
2 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image_produit_image);
```

Listing 15 – fonction conversion_complexe2image()

```
1 /*9.function conversion_complexe2image */
2 bwimage_t conversion_complexe2image(Imagecomplexe cimage){
3
4
5
6     bwimage_t int_image;
7     int_image.height = cimage.height;
8     int_image.width = cimage.width;
9     int_image.data = (unsigned char**)malloc(cimage.height*sizeof(unsigned char**));
10    int_image.rawdata=(unsigned char*)malloc((cimage.width) * (cimage.height) * 4 *sizeof(
        unsigned char));
11
12    // Assign pointers
13    int y;
14    for (int y = 0; y < cimage.height; y++){
15        int_image.data[y] = int_image.rawdata+y*int_image.width*sizeof(unsigned char);
16    }
17
18    int j;
19    /*
20    for(j=0;j<cimage.width*cimage.height;j++){
21        *(image+j)=round((*cimage.crawdata+j)).real);
22    }
23    */
24    int position; /******/
25    float intensity_MAX=(*cimage.crawdata+0).real;
26    float intensity_MIN=(*cimage.crawdata+0).real;
27    for(j=0;j<cimage.width*cimage.height;j++){
```



```

28     if ((* (cimage.crawdata+j)).real>intensity_MAX){
29         intensity_MAX=(* (cimage.crawdata+j)).real;
30         position = j; /******/
31     }
32     if ((* (cimage.crawdata+j)).real<intensity_MIN){
33         intensity_MIN=(* (cimage.crawdata+j)).real;
34     }
35 }
36 print_tab_c(cimage.crawdata, cimage.width*cimage.height);
37 printf("MAX%f\n", intensity_MAX, intensity_MIN);
38 printf("MAXposition(%d,%d)\n", position/cimage.width, position%cimage.height); /*****
39 */
40 for(j=0;j<cimage.width*cimage.height;j++){
41     *(int_image.rawdata+j)=round(255*(float)((*(cimage.crawdata+j)).real-intensity_MIN)/(
42         intensity_MAX-intensity_MIN));
43     //printf("%u||", *(int_image.rawdata+j));
44 }
45 /*
46 for(j=0;j<cimage.width*height;j++){
47     *(int_image.rawdata+j)=*(image+j);
48     //printf("%u||", *(int_image.rawdata+j));
49 }
50 */
51 printf("\n\n");
52 //int_image.rawdata = image;
53
54 return int_image;
55
56 }

```

Remarque : Si le tableau data qui n'est pas correctement initialisé, il y a une erreur qui sort. Ce tableau doit contenir les pointeurs vers les lignes de l'image. Dans mon ancien code je alloue le tableau avec `int_image.data=(unsigned char**)malloc ... etc` mais ça ne suffit pas, les pointeurs dans le tableau ne pointent nulle part. Il faut initialiser le tableau en le reliant aux adresses des lignes dans rawdata (voir le code de `E3ALoadImage` dans `pngwrap.c` sous le commentaire "assign pointers" : ce sera en gros le même code pour nous).

Donc c'est d'où il vient le code en ligne 13 - 16 nommé Assign pointeur.

3.9 output : E3ADumpImage

On a fait sortir l'image de corrélation, l'enregistrier dans le dossier nommé image.

Listing 16 – E3ADumpImage

```

1 //-----DumpImage-----//
2 E3ADumpImage("../image/main_tester_output.png", &int_image);

```

4 Visualisation

4.1 Visualisation le gradient : Image gradient

Pour nous, avant d'écrire le gradient propre dans la fonction `conversion complexe2image()`, on a aussi essayé de faire une fonction `gradient_image(Imagecomplexe imc)` pour visualiser qu'est ce que ça se passe pour calculer le gradient :

Listing 17 – E3ADumpImage

```

1 void gradient_image(Imagecomplexe imc){
2     int j; int omega1; int omega2;
3
4     for(j=0; j<imc.width*imc.height; j++){
5         {
6             int x = j/imc.height; int y = j%imc.width;
7             //int y = j/imc.height; int x = j%imc.width;
8             if((0<=x && x< imc.height/2) && (0<=y && y< imc.width/2)) {
9                 omega1=x; omega2=y;
10            }
11            else if(( imc.height/2 <= x && x < imc.height ) && (0<=y && y< imc.width/2)){
12                omega1=x-(signed)imc.height; omega2=y;
13            }
14            else if((0<=x && x< imc.height/2) && (imc.width/2<= y && y< imc.width )){

```

```

15         omega1=x; omega2=y-imc.width;
16     }
17     else{
18         omega1=x-imc.height; omega2=y-imc.width;
19     }
20     //      printf("(%d-%f, %d-%f) |", x, OMEGA1, y, OMEGA2);
21     //      imc.crawdata[j].real=-1*(imc.crawdata[j].imag)*(omega1+omega2);
22     //      imc.crawdata[j].imag=(imc.crawdata[j].real)*(omega1+omega2);
23
24     /*
25     float Re=imc.crawdata[j].real;
26     float Im=imc.crawdata[j].imag;
27     imc.crawdata[j].real=1*(-1*(Im)*(omega1+omega2));
28     imc.crawdata[j].imag=1*((Re)*(omega1+omega2));
29     printf("(%d-%d, %d-%d) |", x, omega1, y, omega2);
30     */
31
32
33     float OMEGA1=(float)(omega1)/imc.height; float OMEGA2=(float)(omega2)/imc.width;
34     //float sigma=(abs(OMEGA1)>abs(OMEGA2))?OMEGA1:OMEGA2;
35     float sigma=0.16;
36     float facteur = exp(-(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)/(2*sigma*sigma));
37     float Re=imc.crawdata[j].real; float Im=imc.crawdata[j].imag;
38     imc.crawdata[j].real=1*(-1*(Im)*facteur*(OMEGA1+OMEGA2));
39     imc.crawdata[j].imag=1*((Re)*facteur*(OMEGA1+OMEGA2));
40     //printf("(%d-%f, %d-%f) |", x, OMEGA1, y, OMEGA2);
41
42
43     }
44 }

```

Remarque : Ici ce que l'on a fait en temporelle c'est calculer $\text{Corr}((\frac{\partial f}{\partial x} + \frac{\partial f}{\partial y}), (\frac{\partial g}{\partial x} + \frac{\partial g}{\partial y}))$ soit $= \text{Corr}(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial x}) + \text{Corr}(\frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial g}{\partial y}) + \text{Corr}(\frac{\partial f}{\partial x}, \frac{\partial g}{\partial y}) + \text{Corr}(\frac{\partial f}{\partial y}, \frac{\partial g}{\partial x})$ d'où il vient le terme croisé. On va représenter le gradient avec des termes dans la partie Comparaison des résultats, on va voir le contour d'une image obtenu par cette fonction; et de plus on voit bien qu'il est mieux d'utiliser le gradient propre soit pas de terme croisé.

4.2 Visualisation la corrélation sans faire le gradient

Tout en début, on a fait une teste de sans faire le gradient, pour les images à tester simple (caré blanc par exemple), on voit pas trop qu'est ce qu'il se passe; mais si l'on utilise des images plus complexe, le résultat qui sort n'est pas bien, donc il est nécessaire de calculer le gradient d'image pour faire la corrélation entre deux contour, on va aussi le montrer dans la partie Comparaison des résultats.

4.3 Visualisation le sepctre de FFT en utilisant MATLAB

On a aussi fait un code en MATLAB pour visualiser le sepctre de FFT, voici le sepctre est le code utilisé en MATLAB :

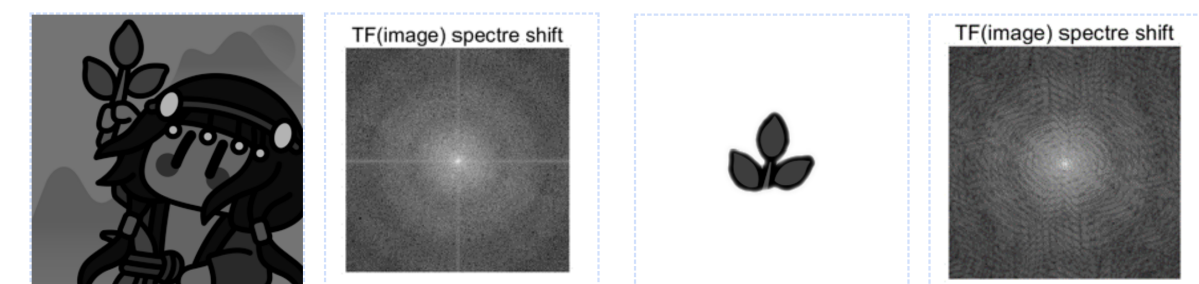


FIGURE 4.3.1 – Visualisation le sepctre de FFT en utilisant MATLAB

Listing 18 – visualiser le sepctre de FFT

```

1 clear
2 clc
3 img=imread('m.png');
4 subplot(2,2,1); imshow(img); title('image');
5 f=rgb2gray(img);
6 F=fft2(f);
7 F1=log(abs(F)+1);

```

```

8 subplot(2,2,2);imshow(F1,[]);title('TF(image)_spectre');
9 Fs=fftshift(F);
10 S=log(abs(Fs)+1);
11 subplot(2,2,3);imshow(S,[]);title('TF(image)_spectre_shift');
12 fr=real(iff2(iff2shift(Fs)));
13 ret=im2uint8(mat2gray(fr));
14 subplot(2,2,4);imshow(ret),title('TF-1[TF(image)]');

```

5 Comparaison des résultats

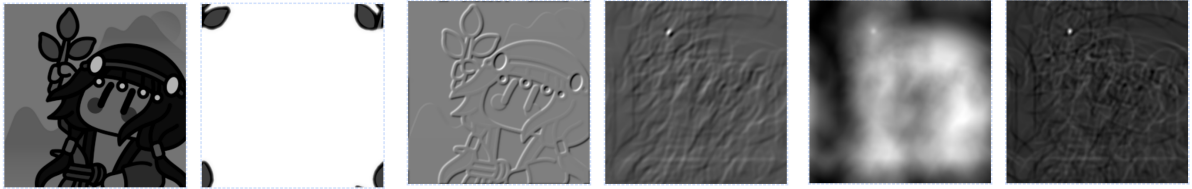


FIGURE 5.0.1 – Comparaison des résultats

- image 1 est notre image à tester
- image 2 est le motif
- image 3 est la visualisation de la fonction *gradient image(Imagecomplexe imc)*, il calcule le gradient avec des terme croisé dedans
- image 4 est le corrélation entre image1 et image2 en utilisant la fonction *gradient image(Imagecomplexe imc)*
- image 5 est la visualisation de la corrélation où on n'ai pas fait le gradient image, donc on ne peut pas reconnait des formes par corrélation d'images
- image 6 est le résultat de notre code final, il n'y a pas de terme croisé dans dans la fonction *produit image version2()*. En comparant avec image 4, image 6 est plus idéal, on voir bien la différence entre le noir profond et blanc clair.

6 Conclusion

Pendant notre projet :

On apprend à écrire le code dans Visual Studio Code ; on joue avec les structures à enregistrer les data d'image ;

On a révisé beaucoup de outils mathématiqu telless que Racine n-ième de l'unité, les propriétés dev Transformation de Fourier, Théorème de la Correlation ...

On a bien réussi notre code : on envoie une image à tester et une impage de motif (Les trèfles) dans le programme main.c, on a bien vu il y a des picel blanc, soit intensité intense dans l'image en sortie, le code donc peut bien reconnait la forme de motif par corrélation d'images et prédire où il est.

Lots of thanks for Pawel Wzietek ; Dan Pineau ; Christophe Vignat

01/04/2023

à Orsay

7 ReadME

Dans le dossier .zip, il y a plusieurs de fichier .c, voici je présente à quoi se sert :

test1_projet.c C'est notre première version de code : on utilise des tableaux à enregistrer les data, ce n'est pas intelligent, donc on a modifié après en utilisant la structure *Imagecomplexe* à enregistrer les data ; De plus on n'a pas fait le gradient image, donc si on teste avec les images compliquées, on n'arrive pas à obtenir le résultat ideal.

test1_corr_gradient1.c Comme si on traite les images compliquées, on n'arrive pas à obtenir le résultat idéal, maintenant on crée la fonction *gradient_image()* pour laisser le contour (Attention : il y a des termes croisés, on va améliorer dans test3_corr2). Toujours noté que ici on utilise des tableaux à enregistrer les data, on va améliorer depuis test2 .

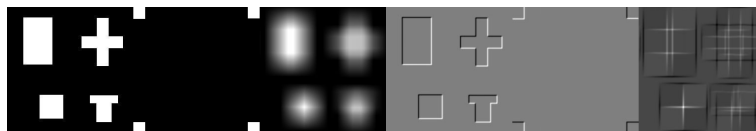


FIGURE 7.0.1 – Image référence simple : de 1 à 3 viennent de test1_projet.c où on n'est pas fait le gradient ; de 4 à 6 viennent de test1_corr_gradient1.c, où on calcule le gradient avec terme croisé



FIGURE 7.0.2 – Image reference complexe : de 1 à 3 viennent de test1_projet.c où on n'est pas fait le gradient ; de 4 à 6 viennent de test1_corr_gradient1.c, où on calcule le gradient avec terme croisé

test2_grandient_image.c On utilise la structure *Imagecomplexe* ; à enregistrer les données depuis maintenant. Ce code calcule le gradient d'image avec terme croisé, juste pour visualiser le gradient image, dans test3_corr2, on va présenter une autre manière où il n'y a pas de terme croisé :



FIGURE 7.0.3 – Gradient image : 1 est l'image référence ; 2 on calcule le gradient avec terme croisé

test3_corr1.c Une fois que on a la fonction *gradient_image()*, on essaie le produit d'image en utilisant le gradient avec terme croisé dedans bien sur.



FIGURE 7.0.4 – Corrélation méthode 1 : 1 est l'image référence ; 2 est le motif ; 3 est le output

test3_corr2.c Dans la fonction *produit_image_version2()*, on fait l'opération gradient directement, le gradient ici est propre, il n'y a pas de terme croisé. Le résultat est mieux (le noir est plus noire, le blanc est plus blanc)



FIGURE 7.0.5 – Corrélation méthode 2 : 1 est l'image référence ; 2 est le motif ; 3 est le output

test4_deplace_image.c Pour éviter chaque fois on déplace le motif à 4 coins en mains, on crée la fonction *deplacer_motif()* :



FIGURE 7.0.6 – Déplacer motif : 1 est motif centré ; 2 est motif déplacé

main.c Notre code version finale : input l'image référence et le motif centré, voici le résultat



FIGURE 7.0.7 – Déplacer motif : 1 est image référence ; 2 est motif centré ; 3 est output

8 Annexe

Listing 19 – CMakeLists.txt

```
1 cmake_minimum_required(VERSION 3.20)
2 project(test_png)
3 set(CMAKE_C_STANDARD 99)
4
5 set(LIBDEPS "${CMAKE_SOURCE_DIR}/deps")
6
7 #set(CMAKE_RUNTIME_OUTPUT_DIRECTORY ${CMAKE_BINARY_DIR}/bin)
8 #SET( CMAKE_RUNTIME_OUTPUT_DIRECTORY_DEBUG "${CMAKE_RUNTIME_OUTPUT_DIRECTORY}")
9 #SET( CMAKE_RUNTIME_OUTPUT_DIRECTORY_RELEASE "${CMAKE_RUNTIME_OUTPUT_DIRECTORY}")
10
11 file(COPY "${CMAKE_SOURCE_DIR}/lena.png" DESTINATION "${CMAKE_BINARY_DIR}")
12
13 # Find the libpng library
14 #find_package(PNG REQUIRED)
15
16 include_directories( "${LIBDEPS}/include")
17
18 # Add an executable target
19 #add_executable(test_png pngtest.c pngwrap.c)
20 #add_executable(test_1 structure_complexe.c maintest1.c)
21 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c projet.c)
22 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c test1_projet.c)
23 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c test1_grandient_image.c)
24 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c test1_corr_gradient1.c)
25 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c test2_grandient_image.c)
26 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c test3_corr1.c)
27 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c test3_corr2.c)
28 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c test4_deplace_image.c)
29 add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c main.c)
30 ##add_executable(test_png imagec.c pngwrap.c fft2.c test0.c)
31
32 # Link the libpng library to the test_png target
33 #target_link_libraries(test_png PNG::PNG)
34 target_link_libraries(test_png "${LIBDEPS}/lib/libpng16-static.lib" "${LIBDEPS}/lib/zlibstatic.lib")
```

Listing 20 – projet.h

```
1 #include "pngwrap.h"
2 #include <stdio.h>
3 #include <stdlib.h>
4 #include <math.h>
5
6
7 /*1.struct for complex */
```

```

8 typedef struct
9 {
10     float real;
11     float imag;
12 } complex;
13
14 /*2.struct for Imagecomplexe*/
15 typedef struct
16 {
17     unsigned int width;
18     unsigned int height;
19     //complex **cdata; /* Access rgba pixels as image.data[row][col*4+i] where i=0, 1, 2, 3
20     //      for R, G, B and alpha */
21     complex *crawdata;
22 } Imagecomplexe;
23
24 /*3.function for initialize a tab_complex and release the tab_c and print the tab_c */
25 complex *initialize_tab_c(int columnId);
26
27 void release_tab_c(complex *arrId);
28
29 void print_tab_c(complex *arrId, int columnId);
30
31 /*4.function conversion_image2complexe */
32 Imagecomplexe conversion_image2complexe(bwimage_t image);
33
34 /*5.function fourn */
35 void fourn(float data[], unsigned long nn[], int ndim, int isign);
36
37 /*6.function fourier */
38 void fft2(Imagecomplexe imc, int isign);
39
40 /*7.function produit_image */
41 //void produit_image(Imagecomplexe complex_image1, Imagecomplexe complex_image2, complex *
42 //      complex_image_produit_image);
43 Imagecomplexe produit_image(Imagecomplexe complex_image1, Imagecomplexe complex_image2);
44
45 /*8.function for initialize a tab_int and release the tab_i and print the tab_i */
46 int *initialize_tab_i(int ncolumns);
47
48 void release_tab_i(int *m);
49
50 void print_tab_i(int *m, int c);
51
52
53 /*9.function conversion_complexe2image */
54 bwimage_t conversion_complexe2image(Imagecomplexe cimage);
55
56 /*10.function conversion_complexe2image */
57 //bwimage_t conversion_complexe2image(int width, int height, complex *
58 //      complex_image_correlation_simple, int *image);
59
60 /*7.2.function produit_image_version2 */
61 Imagecomplexe produit_image_version2(Imagecomplexe complex_image1, Imagecomplexe
62     complex_image2);
63
64 /*11.function deplacer_motif */
65 Imagecomplexe deplacer_motif(Imagecomplexe motif);

```

Listing 21 – fft2.c

```

1 #include <stdio.h> //
2 #include <stdlib.h> //
3 #include "projet.h" //
4
5 #include <math.h>
6 #define SWAP(a,b) tempr=(a);(a)=(b);(b)=tempr
7
8 void fourn(float data[], unsigned long nn[], int ndim, int isign)
9 //attention: data commence a data[0]!!!!
10 {
11

```

```

12 //pour que tableaux commencent a 0
13 data--; nn--;
14
15 int idim;
16 unsigned long i1,i2,i3,i2rev,i3rev,ip1,ip2,ip3,ifp1,ifp2;
17 unsigned long ibit,k1,k2,n,nprev,nrem,ntot;
18 float tempi,temp;
19 double theta,w1,wpi,wpr,wr,wtemp;
20
21 for (ntot=1,idim=1;idim<=ndim;idim++)
22     ntot *= nn[idim];
23 nprev=1;
24 for (idim=ndim;idim>=1;idim--) {
25     n=nn[idim];
26     nrem=ntot/(n*nprev);
27     ip1=nprev << 1;
28     ip2=ip1*n;
29     ip3=ip2*nrem;
30     i2rev=1;
31     for (i2=1;i2<=ip2;i2+=ip1) {
32         if (i2 < i2rev) {
33             for (i1=i2;i1<=i2+ip1-2;i1+=2) {
34                 for (i3=i1;i3<=ip3;i3+=ip2) {
35                     i3rev=i2rev+i3-i2;
36                     SWAP(data[i3],data[i3rev]);
37                     SWAP(data[i3+1],data[i3rev+1]);
38                 }
39             }
40             ibit=ip2 >> 1;
41             while (ibit >= ip1 && i2rev > ibit) {
42                 i2rev -= ibit;
43                 ibit >>= 1;
44             }
45             i2rev += ibit;
46         }
47         ifp1=ip1;
48         while (ifp1 < ip2) {
49             ifp2=ifp1 << 1;
50             theta=isign*6.28318530717959/(ifp2/ip1);
51             wtemp=sin(0.5*theta);
52             wpr = -2.0*wtemp*wtemp;
53             wpi=sin(theta);
54             wr=1.0;
55             wi=0.0;
56             for (i3=1;i3<=ifp1;i3+=ip1) {
57                 for (i1=i3;i1<=i3+ip1-2;i1+=2) {
58                     for (i2=i1;i2<=ip3;i2+=ifp2) {
59                         k1=i2;
60                         k2=k1+ifp1;
61                         tempr=(float)wr*data[k2]-(float)wi*data[k2+1];
62                         tempi=(float)wr*data[k2+1]+(float)wi*data[k2];
63                         data[k2]=data[k1]-tempr;
64                         data[k2+1]=data[k1+1]-tempi;
65                         data[k1] += tempr;
66                         data[k1+1] += tempi;
67                     }
68                 }
69                 wr=(wtemp=wr)*wpr-wi*wpi+wr;
70                 wi=wi*wpr+wtemp*wpi+wi;
71             }
72             ifp1=ifp2;
73         }
74     }
75     nprev *= n;
76 }
77 }
78 // #undef SWAP
79
80 void fft2(Imagecomplexe imc, int isign){
81     int ndim = 2;
82     unsigned long nn[2];
83     nn[1] = imc.width;
84     nn[0] = imc.height; // P523
85     fournc((float*)imc.crawdata, nn, ndim, isign);

```

```

86 }
87
88 void gradient_image(Imagecomplexe imc){
89     int j; int omega1; int omega2;
90
91     for(j=0; j<imc.width*imc.height; j++){
92     {
93         int x = j/imc.height; int y = j%imc.width;
94         //int y = j/imc.height; int x = j%imc.width;
95         if((0<=x && x< imc.height/2) && (0<=y && y< imc.width/2)) {
96             omega1=x; omega2=y;
97         }
98         else if(( imc.height/2 <= x && x < imc.height ) && (0<=y && y< imc.width/2)){
99             omega1=x-(signed)imc.height; omega2=y;
100         }
101         else if((0<=x && x< imc.height/2) && (imc.width/2<= y && y< imc.width )){
102             omega1=x; omega2=y-imc.width;
103         }
104         else{
105             omega1=x-imc.height; omega2=y-imc.width;
106         }
107         // printf("(%d-%f, %d-%f) |", x, OMEGA1, y, OMEGA2);
108         // imc.crawdata[j].real=-1*(imc.crawdata[j].imag)*(omega1+omega2);
109         // imc.crawdata[j].imag=(imc.crawdata[j].real)*(omega1+omega2);
110
111         /*
112         float Re=imc.crawdata[j].real;
113         float Im=imc.crawdata[j].imag;
114         imc.crawdata[j].real=1*(-1*(Im)*(omega1+omega2));
115         imc.crawdata[j].imag=1*((Re)*(omega1+omega2));
116         printf("(%d-%d, %d-%d) |", x, omega1, y, omega2);
117         */
118
119
120         float OMEGA1=(float)(omega1)/imc.height; float OMEGA2=(float)(omega2)/imc.width;
121         //float sigma=(abs(OMEGA1)>abs(OMEGA2))?OMEGA1:OMEGA2;
122         float sigma=0.16;
123         float facteur = exp(-(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)/(2*sigma*sigma));
124         float Re=imc.crawdata[j].real; float Im=imc.crawdata[j].imag;
125         imc.crawdata[j].real=1*(-1*(Im)*facteur*(OMEGA1+OMEGA2));
126         imc.crawdata[j].imag=1*((Re)*facteur*(OMEGA1+OMEGA2));
127         //printf("(%d-%f, %d-%f) |", x, OMEGA1, y, OMEGA2);
128
129     }
130 }
131

```

Listing 22 – imagec.c

```

1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include <math.h>
4 #include "projet.h"
5
6 /*3.function for initialize a tab_complex and release the tab_c and print the tab_c */
7 /*function print initialize a tab_complex*/
8 complex *initialize_tab_c(int columnid){
9     int j;
10     complex *arr1d = (complex*)malloc(columnid * sizeof(complex));
11
12     for(j=0; j<columnid ;j++){
13         (*(arr1d+j)).real=j+0.1; //initialiser a initial_value
14         (*(arr1d+j)).imag=j+0.2;
15     }
16     return arr1d;
17 }
18
19 /*fonction release the tab_c*/
20 void release_tab_c(complex *arr1d){
21     free(arr1d);
22 }
23
24 /*fonction print the tab_c*/
25 void print_tab_c(complex *arr1d, int columnid){

```



```

26     int j;
27     for (j=0; j<column1d; j++){
28         printf("|(%f, %f) |", (*(arr1d+j)).real, (*(arr1d+j)).imag);
29     }
30     printf("\n\n");
31 }
32
33 /*4.function conversion_image2complexe */
34 Imagecomplexe conversion_image2complexe(bwimage_t image)
35 {
36
37     Imagecomplexe imc;
38
39     imc.width=image.width;
40     imc.height=image.height;
41     imc.crawdata=initialize_tab_c(image.width*image.height);
42
43     int j;
44     for(j=0; j<image.width*image.height; j++){
45         imc.crawdata[j];
46         image.rawdata[j];
47         imc.crawdata[j].real=image.rawdata[j];
48         imc.crawdata[j].imag=0;
49     }
50
51     return imc;
52 }
53
54 /*7.function produit_image */
55 Imagecomplexe produit_image(Imagecomplexe complex_image1, Imagecomplexe complex_image2)
56 {
57
58     Imagecomplexe complex_image_produit_image;
59
60
61
62     complex_image_produit_image.width=complex_image1.width;
63     complex_image_produit_image.height=complex_image1.height;
64     complex_image_produit_image.crawdata=initialize_tab_c(complex_image1.width*complex_image1.
        height);
65
66     int j;
67     for(j=0; j<complex_image1.width*complex_image2.height; j++){
68         float Re1 = complex_image1.crawdata[j].real; float Im1 = complex_image1.crawdata[j].
            imag;
69         float Re2 = complex_image2.crawdata[j].real; float Im2 = complex_image2.crawdata[j].
            imag;
70         (*(complex_image_produit_image.crawdata+j)).real=Re1*Re2+Im1*Im2;
71         (*(complex_image_produit_image.crawdata+j)).imag=-Re1*Im2+Re2*Im1;
72     }
73     return complex_image_produit_image;
74 }
75
76
77 /*8.function for initialize a tab_int and release the tab_i and print the tab_i */
78 /*function print initialize a tab_int*/
79 int *initialize_tab_i(int ncolumns){
80     int j;
81     int *m = (int*)malloc(ncolumns * sizeof(int));
82
83     for(j=0; j<ncolumns ;j++){
84         *(m+j)=j+1; //initialiser a initial_value
85         //printf("m[%d]=%d\n", j, *(m+j));
86     }
87     return m;
88 }
89
90 /*fonction release the tab_i*/
91 void release_tab_i(int *m){
92     free(m);
93 }
94
95 /*fonction print tab_i*/
96 void print_tab_i(int *m, int c){

```

```

97     int j;
98     for (j=0; j<c; j++){
99         printf("%d",*(m+j));
100     }
101     printf("\n\n");
102 }
103
104 /*9.function conversion_complexe2image */
105 bwimage_t conversion_complexe2image(Imagecomplexe cimage){
106
107
108
109     bwimage_t int_image;
110     int_image.height = cimage.height;
111     int_image.width = cimage.width;
112     int_image.data = (unsigned char**)malloc(cimage.height*sizeof(unsigned char**));
113     int_image.rawdata=(unsigned char*)malloc((cimage.width) * (cimage.height) * 4 *sizeof(
        unsigned char));
114
115     // Assign pointers
116     int y;
117     for (int y = 0; y < cimage.height; y++){
118         int_image.data[y] = int_image.rawdata+y*int_image.width*sizeof(unsigned char);
119     }
120
121     int j;
122     /*
123     for(j=0;j<cimage.width*cimage.height;j++){
124         *(image+j)=round((* (cimage.crawdata+j)).real);
125     }
126     */
127     int position; /******/
128     float intensity_MAX=(* (cimage.crawdata+0)).real;
129     float intensity_MIN=(* (cimage.crawdata+0)).real;
130     for(j=0;j<cimage.width*cimage.height;j++){
131         if((* (cimage.crawdata+j)).real>intensity_MAX){
132             intensity_MAX=(* (cimage.crawdata+j)).real;
133             position = j; /******/
134         }
135         if((* (cimage.crawdata+j)).real<intensity_MIN){
136             intensity_MIN=(* (cimage.crawdata+j)).real;
137         }
138     }
139     print_tab_c(cimage.crawdata, cimage.width*cimage.height);
140     printf("MAX%f,MIN%f\n", intensity_MAX, intensity_MIN);
141     printf("MAXposition(%d,%d)\n", position/cimage.width, position%cimage.height); /******
        */
142     for(j=0;j<cimage.width*cimage.height;j++){
143         *(int_image.rawdata+j)=round(255*(float)((*(cimage.crawdata+j)).real-intensity_MIN)/(
            intensity_MAX-intensity_MIN));
144         //printf("%u||", *(int_image.rawdata+j));
145     }
146
147     /*
148     for(j=0;j<cimage.width*height;j++){
149         *(int_image.rawdata+j)=*(image+j);
150         //printf("%u||", *(int_image.rawdata+j));
151     }
152     */
153     printf("\n\n");
154     //int_image.rawdata = image;
155
156     return int_image;
157 }
158
159 }
160
161 /*10.function conversion_complexe2image */
162 /*
163 bwimage_t conversion_complexe2image(int width, int height, complex *complex_image_produit_image
    , int *image){
164     Imagecomplexe cimage;
165     cimage.height = height;
166     cimage.width = width;

```

```

167     cimage.crawdata = complex_image_produit_image;
168     //fft2(cimage, -1);
169
170     bwimage_t int_image;
171     int_image.height = height;
172     int_image.width = width;
173     int_image.data = (unsigned char**)malloc(height*sizeof(unsigned char**));
174     int_image.rawdata=(unsigned char*)malloc((width) * (height) * 4 *sizeof(unsigned char));
175
176     // Assign pointers
177     int y;
178     for (int y = 0; y < height; y++){
179         int_image.data[y] = int_image.rawdata+y*int_image.width*sizeof(unsigned char);
180     }
181
182     int j;
183     //
184     for(j=0;j<width*height;j++){
185         *(image+j)=round((* (complex_image_produit_image+j)).real);
186     }
187     //
188     float intensity_MAX=(* (complex_image_produit_image+0)).real;
189     float intensity_MIN=(* (complex_image_produit_image+0)).real;
190     for(j=0;j<width*height;j++){
191         if((* (complex_image_produit_image+j)).real>intensity_MAX){
192             intensity_MAX=(* (complex_image_produit_image+j)).real;
193         }
194         if((* (complex_image_produit_image+j)).real<intensity_MIN){
195             intensity_MIN=(* (complex_image_produit_image+j)).real;
196         }
197     }
198     print_tab_c(complex_image_produit_image, width*height);
199     printf("MAX %f , MIN %f \n", intensity_MAX, intensity_MIN);
200
201     for(j=0;j<width*height;j++){
202         *(image+j)=round(255*(float)((*(complex_image_produit_image+j)).real-intensity_MIN)/(
203             intensity_MAX-intensity_MIN));
204     }
205
206     for(j=0;j<width*height;j++){
207         *(int_image.rawdata+j)=*(image+j);
208         //printf("%u||", *(int_image.rawdata+j));
209     }
210     printf("\n\n");
211     //int_image.rawdata = image;
212
213     *
214     return int_image;
215 }
216 */
217
218 /*7.2.function produit_image_version2 */
219 Imagecomplexe produit_image_version2(Imagecomplexe complex_image1, Imagecomplexe
220     complex_image2)
221 {
222
223     Imagecomplexe complex_image_produit_image;
224
225     complex_image_produit_image.width=complex_image1.width;
226     complex_image_produit_image.height=complex_image1.height;
227     complex_image_produit_image.crawdata=initialize_tab_c(complex_image1.width*complex_image1.
228         height);
229
230     int j; int omega1; int omega2;
231
232     for(j=0; j<complex_image_produit_image.width*complex_image_produit_image.height; j++)
233     {
234         int x = j/complex_image_produit_image.height; int y = j%complex_image_produit_image.
235             width;
236         //int y = j/imc.height; int x = j%imc.width;
237         if((0<=x && x< complex_image_produit_image.height/2) && (0<=y && y<
238             complex_image_produit_image.width/2)) {

```

```

236         omega1=x; omega2=y;
237     }
238     else if(( complex_image_produit_image.height/2 <= x && x < complex_image_produit_image.
239         height ) && (0<=y && y< complex_image_produit_image.width/2)){
240         omega1=x-(signed)complex_image_produit_image.height; omega2=y;
241     }
242     else if((0<=x && x< complex_image_produit_image.height/2) && (
243         complex_image_produit_image.width/2<= y && y< complex_image_produit_image.width )){
244         omega1=x; omega2=y-complex_image_produit_image.width;
245     }
246     else{
247         omega1=x-complex_image_produit_image.height; omega2=y-
248         complex_image_produit_image.width;
249     }
250
251     float OMEGA1=(float)(omega1)/complex_image_produit_image.height;
252     float OMEGA2=(float)(omega2)/complex_image_produit_image.width;
253     float sigma=0.16;
254     float facteur = exp(-(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)/(2*sigma*sigma));
255
256     float Re1 = complex_image1.crawdata[j].real; float Im1 = complex_image1.crawdata[j].imag;
257     float Re2 = complex_image2.crawdata[j].real; float Im2 = complex_image2.crawdata[j].imag;
258     (*(complex_image_produit_image.crawdata+j)).real=facteur*(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)*(Re1
259     *Re2+Im1*Im2);
260     (*(complex_image_produit_image.crawdata+j)).imag=facteur*(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)*(-
261     Re1*Im2+Re2*Im1);
262 }
263 return complex_image_produit_image;
264 }
265
266 /*11.function deplacer_motif */
267 Imagecomplexe deplacer_motif(Imagecomplexe motif){
268
269     Imagecomplexe motif_after_deplace;
270     motif_after_deplace.width=motif.width;
271     motif_after_deplace.height=motif.height;
272     motif_after_deplace.crawdata=initialize_tab_c(motif.width*motif.height);
273
274     int j; int omega1; int omega2;
275
276     for(j=0; j<motif_after_deplace.width*motif_after_deplace.height; j++)
277     {
278         int x = j/motif_after_deplace.height; int y = j%motif_after_deplace.width;
279         //int y = j/imc.height; int x = j%imc.width;
280         if((0<=x && x< motif_after_deplace.height/2) && (0<=y && y< motif_after_deplace.width
281         /2)) {
282             omega1=x; omega2=y;
283         }
284         else if(( motif_after_deplace.height/2 <= x && x < motif_after_deplace.height ) &&
285             (0<=y && y< motif_after_deplace.width/2)){
286             omega1=x-(signed)motif_after_deplace.height; omega2=y;
287         }
288         else if((0<=x && x< motif_after_deplace.height/2) && (motif_after_deplace.width/2<= y
289             && y< motif_after_deplace.width )){
290             omega1=x; omega2=y-motif_after_deplace.width;
291         }
292         else{
293             omega1=x-motif_after_deplace.height; omega2=y-motif_after_deplace.width;
294         }
295
296         float OMEGA1=(float)(omega1)/motif_after_deplace.height;
297         float OMEGA2=(float)(omega2)/motif_after_deplace.width;
298         //float sigma=0.16;
299         //float facteur = exp(-(OMEGA1*OMEGA1+OMEGA2*OMEGA2)/(2*sigma*sigma));
300
301         float Re = motif.crawdata[j].real; float Im = motif.crawdata[j].imag;
302         float deltax=(float)(motif_after_deplace.height)/2;
303         float deltay=(float)(motif_after_deplace.width)/2;
304         float angle=2*acos(-1.0)*(OMEGA1*deltax+OMEGA2*deltay);
305
306         (*(motif_after_deplace.crawdata+j)).real=1*(Re*cos(angle)-Im*sin(angle));
307         (*(motif_after_deplace.crawdata+j)).imag=1*(Re*sin(angle)+Im*cos(angle));

```

```

302     }
303     return motif_after_deplace;
304 }

```

Listing 23 – test2_grandient_image.c

```

1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include "projet.h"
4  #define case 55
5
6  int main(){
7  //-----image1-----//
8  bwimage_t image1;
9  error_e retval=E3A_OK;
10 retval=E3ALoadImage("../image/test2_gradient_image1_portait2_input.png", &image1);
11 Imagecomplexe complex_image1 = conversion_image2complexe(image1);
12 printf("(image1.width, image1.height) = (%d, %d)\n", image1.width, image1.height);
13 printf("(complex_image1.width, complex_image1.height) = (%d, %d)\n", complex_image1.width,
    complex_image1.height);
14 printf("%d-ieme element complexe de vector = (%f, %f)\n", case, complex_image1.crawdata[case
    -1].real, complex_image1.crawdata[case-1].imag);
15 fft2(complex_image1, 1); // fft
16 gradient_image(complex_image1);
17 printf("%d-ieme element complexe de vector apres fft = (%f, %f)\n", case, complex_image1.
    crawdata[case-1].real, complex_image1.crawdata[case-1].imag);
18 //printf("3-ieme element complexe de vector apres fft -1 = (%f, %f)\n", complex_image1.crawdata
    [2].real, complex_image1.crawdata[2].imag);
19
20
21 //-----fft inverse-----//
22 fft2(complex_image1, -1);
23
24 //-----conversion complexe2image-----//
25 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image1);
26
27
28 E3ADumpImage("../image/test2_gradient_image2_portait2_output.png", &int_image);
29
30 //release_tab_c(complex_image_produit_image);
31 //release_tab_i(image);
32 return 0;
33 }

```

Listing 24 – test3_corr1.c

```

1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include "projet.h"
4  #define case 55
5
6  int main(){
7  //-----image1-----//
8  bwimage_t image1;
9  error_e retval=E3A_OK;
10
11 retval=E3ALoadImage("../image/test3_corr1_image1_tester_input.png", &image1);
12
13 Imagecomplexe complex_image1 = conversion_image2complexe(image1);
14
15 printf("(image1.width, image1.height) = (%d, %d)\n", image1.width, image1.height);
16 printf("(complex_image1.width, complex_image1.height) = (%d, %d)\n", complex_image1.width,
    complex_image1.height);
17 printf("%d-ieme element complexe de vector = (%f, %f)\n", case, complex_image1.crawdata[case
    -1].real, complex_image1.crawdata[case-1].imag);
18 fft2(complex_image1, 1); // fft
19 gradient_image(complex_image1); /// grad
20
21 printf("%d-ieme element complexe de vector apres fft = (%f, %f)\n", case, complex_image1.
    crawdata[case-1].real, complex_image1.crawdata[case-1].imag);
22 //fft2(complex_image1, -1); // fft -1
23 //printf("3-ieme element complexe de vector apres fft -1 = (%f, %f)\n", complex_image1.crawdata
    [2].real, complex_image1.crawdata[2].imag);

```

```

24 //-----image2-----//
25 bwimage_t image2;
26
27 retval=E3ALoadImage("../image/test3_corr1_image2_motif_intput.png", &image2);
28
29 Imagecomplexe complexe_image2 = conversion_image2complexe(image2);
30
31 printf("(image2.width, image2.height)=(%d, %d)\n", image2.width, image2.height);
32 printf("(complex_image2.width, complex_image2.height)=(%d, %d)\n", complex_image2.width,
33     complex_image2.height);
34 printf("%d-ieme element complexe de vector=(%f, %f)\n", case, complex_image2.crawdata[case
35     -1].real, complex_image2.crawdata[case-1].imag);
36 fft2(complex_image2, 1); // fft
37 printf("%d-ieme element complexe de vector apres fft=(%f, %f)\n", case, complex_image2.
38     crawdata[case-1].real, complex_image2.crawdata[case-1].imag);
39 gradient_image(complex_image2); /// grad
40 //-----image produit image-----//
41 Imagecomplexe complex_image_produit_image=produit_image(complex_image1, complex_image2);
42 printf("%d-ieme element complexe de vector apres produit=(%f, %f)\n", case, (*(
43     complex_image_produit_image.crawdata+case-1)).real, (*(complex_image_produit_image.crawdata
44     +case-1)).imag);
45 //-----fft inverse-----//
46 fft2(complex_image_produit_image, -1);
47
48 //-----conversion complexe2image-----//
49 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image_produit_image);
50
51 /*
52 int *image = initialize_tab_i(complex_image1.width*complex_image1.height);
53 print_tab_i(image, 64);
54 print_tab_i(image, 64);
55
56 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image1.width, complex_image1.height,
57     complex_image_produit_image.crawdata, image);
58 */
59 //-----DumpImage-----//
60 E3ADumpImage("../image/test3_corr1_image3_tester_output.png", &int_image);
61
62 release_tab_c(complex_image_produit_image.crawdata);
63 //release_tab_i(image); ?
64 return 0;
65
66 /*
67 int *image = initialize_tab_i(complex_image1.width*complex_image1.height);
68 print_tab_i(image, 64);
69 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image1.width, complex_image1.height,
70     complex_image_produit_image, image);
71 print_tab_i(image, 64);
72
73 E3ADumpImage("../image/output.png", &int_image);
74
75 release_tab_c(complex_image_produit_image);
76 release_tab_i(image);
77 return 0;
78 */
79 }

```

Listing 25 – test3_corr2.c

```

1 #include <stdio.h>
2 #include <stdlib.h>
3 #include "projet.h"
4 #define case 55
5
6 int main(){
7 //-----image1-----//
8 bwimage_t image1;
9 error_e retval=E3A_OK;
10
11 retval=E3ALoadImage("../image/test3_corr2_image1_tester_input.png", &image1);
12

```

```

13 Imagecomplexe complex_image1 = conversion_image2complexe(image1);
14
15 printf("(image1.width, image1.height)= (%d, %d)\n", image1.width, image1.height);
16 printf("(complex_image1.width, complex_image1.height)= (%d, %d)\n", complex_image1.width,
    complex_image1.height);
17 printf("%d-ieme element complexe de vector=(%f, %f)\n", case, complex_image1.crawdata[case
    -1].real, complex_image1.crawdata[case-1].imag);
18 fft2(complex_image1, 1); // fft
19 //gradient_image(complex_image1); /// grad
20
21 printf("%d-ieme element complexe de vector apres fft=(%f, %f)\n", case, complex_image1.
    crawdata[case-1].real, complex_image1.crawdata[case-1].imag);
22 //fft2(complex_image1, -1); // fft -1
23 //printf("3-ieme element complexe de vector apres fft -1 =(%f , %f)\n", complex_image1.crawdata
    [2].real, complex_image1.crawdata[2].imag);
24 //-----image2-----//
25 bwimage_t image2;
26
27 retval=E3ALoadImage("../image/test3_corr2_image2_motif_input.png", &image2);
28
29 Imagecomplexe complex_image2 = conversion_image2complexe(image2);
30
31 printf("(image2.width, image2.height)= (%d, %d)\n", image2.width, image2.height);
32 printf("(complex_image2.width, complex_image2.height)= (%d, %d)\n", complex_image2.width,
    complex_image2.height);
33 printf("%d-ieme element complexe de vector=(%f, %f)\n", case, complex_image2.crawdata[case
    -1].real, complex_image2.crawdata[case-1].imag);
34 fft2(complex_image2, 1); // fft
35 printf("%d-ieme element complexe de vector apres fft=(%f, %f)\n", case, complex_image2.
    crawdata[case-1].real, complex_image2.crawdata[case-1].imag);
36 //gradient_image(complex_image2); /// grad
37 //-----image produit image-----//
38 Imagecomplexe complex_image_produit_image=produit_image_version2(complex_image1, complex_image2
    );
39 printf("%d-ieme element complexe de vector apres produit=(%f, %f)\n", case, (*(
    complex_image_produit_image.crawdata+case-1)).real, (*(complex_image_produit_image.crawdata
    +case-1)).imag);
40
41 //-----fft inverse-----//
42 fft2(complex_image_produit_image, -1);
43
44 //-----conversion complexe2image-----//
45 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image_produit_image);
46
47 /*
48 int *image = initialize_tab_i(complex_image1.width*complex_image1.height);
49 print_tab_i(image, 64);
50 print_tab_i(image, 64);
51
52 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image1.width, complex_image1.height,
    complex_image_produit_image.crawdata, image);
53 */
54
55 //-----DumpImage-----//
56 E3ADumpImage("../image/test3_corr2_image2_tester_output.png", &int_image);
57
58 release_tab_c(complex_image_produit_image.crawdata);
59 //release_tab_i(image); ?
60 return 0;
61
62 /*
63 int *image = initialize_tab_i(complex_image1.width*complex_image1.height);
64 print_tab_i(image, 64);
65 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image1.width, complex_image1.height,
    complex_image_produit_image, image);
66 print_tab_i(image, 64);
67
68
69 E3ADumpImage("../image/output.png", &int_image);
70
71 release_tab_c(complex_image_produit_image);
72 release_tab_i(image);
73 return 0;
74 */

```


Listing 26 – test4_deplace_image.c

```

1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include "projet.h"
4  #define case 55
5
6  int main(){
7  //-----image1-----//
8  bwimage_t image1;
9  error_e retval=E3A_OK;
10 retval=E3ALoadImage("../image/test4_corr2_image1_motif_input.png", &image1);
11 Imagecomplexe complex_image1 = conversion_image2complexe(image1);
12 printf("(image1.width, image1.height) = (%d, %d)\n", image1.width, image1.height);
13 printf("(complex_image1.width, complex_image1.height) = (%d, %d)\n", complex_image1.width,
    complex_image1.height);
14 printf("%d-ieme element complexe de vector = (%f, %f)\n", case, complex_image1.crawdata[case
    -1].real, complex_image1.crawdata[case-1].imag);
15 fft2(complex_image1, 1); // fft
16
17 Imagecomplexe motif_deplace = deplacer_motif(complex_image1);
18
19 /*
20 gradient_image(complex_image1);
21 printf("%d -ieme element complexe de vector apres fft = (%f, %f)\n", case, complex_image1.
    crawdata[case-1].real, complex_image1.crawdata[case-1].imag);
22 //printf("3-ieme element complexe de vector apres fft -1 = (%f, %f)\n", complex_image1.crawdata
    [2].real, complex_image1.crawdata[2].imag);
23 */
24
25 //-----fft inverse-----//
26 fft2(motif_deplace, -1);
27
28 //-----conversion complexe2image-----//
29 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(motif_deplace);
30
31
32 E3ADumpImage("../image/test4_corr2_image1_motif_output.png", &int_image);
33
34 //release_tab_c(complex_image_produit_image);
35 //release_tab_i(image);
36 return 0;
37 }

```

Listing 27 – main.c

```

1  #include <stdio.h>
2  #include <stdlib.h>
3  #include "projet.h"
4  #define case 55
5
6  int main(){
7  //-----image1 : image a tester -----//
8  bwimage_t image1;
9  error_e retval=E3A_OK;
10 retval=E3ALoadImage("../image/main_tester_input.png", &image1);
11
12 Imagecomplexe complex_image1 = conversion_image2complexe(image1);
13
14 fft2(complex_image1, 1); // fft
15
16 //-----image2 : motif centre-----//
17 bwimage_t image2;
18
19 retval=E3ALoadImage("../image/main_motif_input.png", &image2);
20
21 Imagecomplexe complex_image2 = conversion_image2complexe(image2);
22
23 fft2(complex_image2, 1); // fft
24
25 //-----motif_deplace : motif deplace au 4 coins -----//

```



```
26 Imagecomplexe motif_deplace = deplacer_motif(complex_image2);
27
28 //-----image produit image : entre image1 et motif_deplace -----//
29 Imagecomplexe complex_image_produit_image=produit_image_version2(complex_image1, motif_deplace)
    ; // produit_image_version2 : meme principe que test_corr2.c ou il n'y a pas de terme de
    derivee croise
30
31 //-----fft inverse-----//
32 fft2(complex_image_produit_image, -1);
33
34 //-----conversion complexe2image-----//
35 bwimage_t int_image = conversion_complexe2image(complex_image_produit_image);
36
37
38 //-----DumpImage-----//
39 E3ADumpImage("../image/main_tester_output.png", &int_image);
40
41
42 release_tab_c(complex_image_produit_image.crawdata); //release_tab_c : c'est le tab complexe
    utilise dans la structure nomee complex_image_produit_image
43
44 return 0;
45
46 }
```